

Ecuaciones diferenciales ordinarias de orden superior

Facultad de Ingeniería

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

INGENIERIA DE SISTEMAS



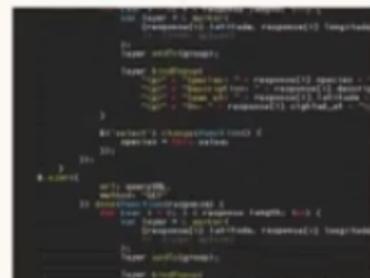
Sistemas Operativos

Medicion en la capacidad y uso de la memoria, disco y Red



Arquitectura de Software

Analisis de datos y variables para determinar resultados automaticos



Inteligencia Artificial

Resolucion de ecuaciones para toma de decisiones y autoaprendizaje.

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

Ecuaciones diferenciales ordinarias lineales de segundo orden

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

Ecuaciones diferenciales ordinarias lineales de segundo orden

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

Supuestos: P , Q , R continuas en un intervalo abierto I . $P(x) \neq 0$ para todo $x \in I$.

Ecuaciones diferenciales ordinarias lineales de segundo orden

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

Supuestos: P , Q , R continuas en un intervalo abierto I . $P(x) \neq 0$ para todo $x \in I$.

La ecuación

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = 0$$

se llama **homogénea** y

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

se llama **no homogénea** si $G(x) \neq 0$ para alguna $x \in I$.

Ecuaciones diferenciales ordinarias lineales de segundo orden

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

Supuestos: P , Q , R continuas en un intervalo abierto I . $P(x) \neq 0$ para todo $x \in I$.

La ecuación

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = 0$$

se llama **homogénea** y

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

se llama **no homogénea** si $G(x) \neq 0$ para alguna $x \in I$.

La **ecuación homogénea asociada** a

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = G(x)$$

es

$$P(x)y''(x) + Q(x)y'(x) + R(x)y(x) = 0.$$

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

Existencia de solución única a un PVI

Resuelva:
$$a_n(x) \frac{d^n y}{dx^n} + a_{n-1}(x) \frac{d^{n-1} y}{dx^{n-1}} + \cdots + a_1(x) \frac{dy}{dx} + a_0(x)y = g(x) \quad (1)$$

Sujeta a:
$$y(x_0) = y_0, \quad y'(x_0) = y_1, \dots, \quad y^{(n-1)}(x_0) = y_{n-1}.$$

TEOREMA 4.1.1 Existencia de una solución única

Sean $a_n(x)$, $a_{n-1}(x)$, \dots , $a_1(x)$, $a_0(x)$ y $g(x)$ continuas en un intervalo I , y sea $a_n(x) \neq 0$ para toda x en este intervalo. Si $x = x_0$ es cualquier punto en este intervalo, entonces una solución $y(x)$ del problema con valores iniciales (1) existe en el intervalo y es única.

Sin demostrar.

Problema con valores en la frontera

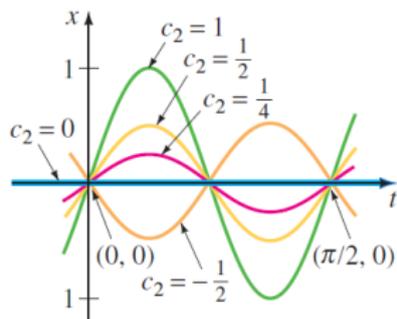
Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.

Problema con valores en la frontera

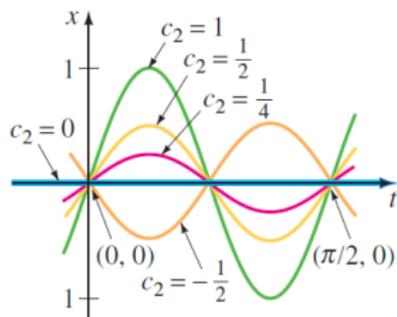
Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

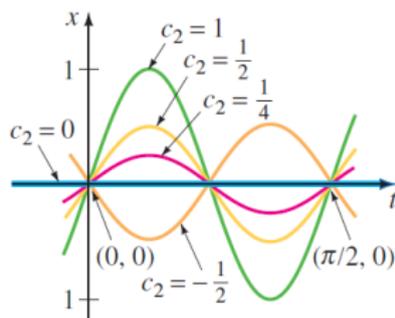
$$x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t).$$



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0.$

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.

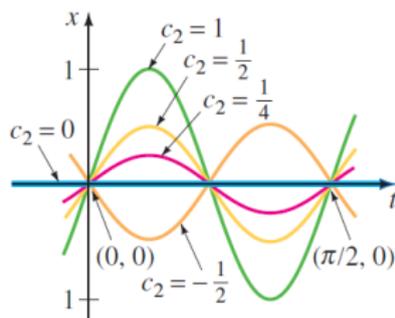


- a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

$x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.

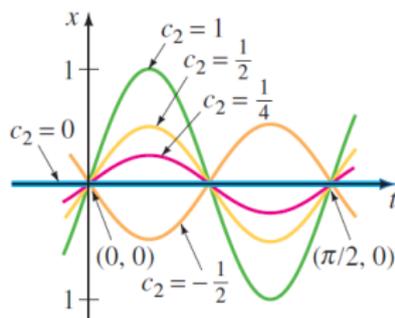
$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0;$$

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

$x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



a) $x(0) = 0$, $x(\frac{\pi}{2}) = 0$.

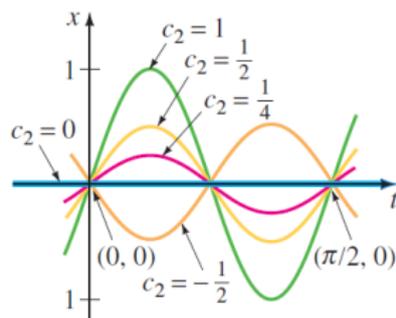
$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(t) = c_2 \sin(4t).$$

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.

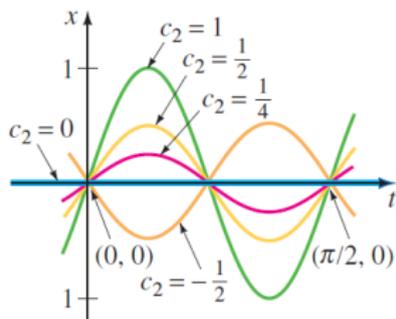


- a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$. b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.

Tiene infinitas
soluciones.

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.

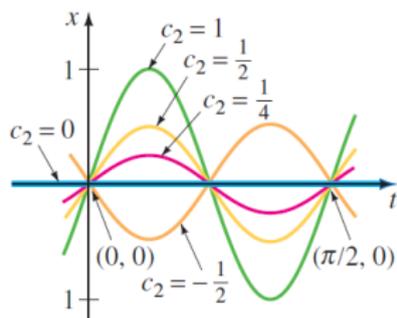


- a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.
- b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;

Tiene infinitas
soluciones.

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



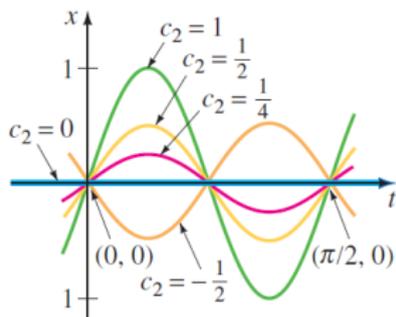
- a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.
- b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0$.

Tiene infinitas
soluciones.

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

$x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0.$

$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(t) = c_2 \sin(4t).$$

Tiene infinitas
soluciones.

b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0.$

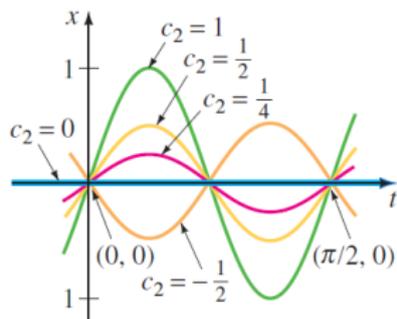
$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0.$$

Tiene solución única
 $x \equiv 0.$

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.

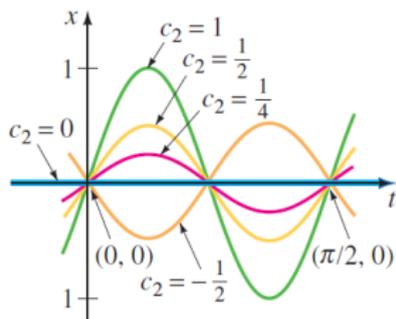


- a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.
Tiene infinitas soluciones.
- b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0$.
Tiene solución única
 $x \equiv 0$.
- c) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 1$.

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general

$$x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t).$$



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0.$

$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(t) = c_2 \sin(4t).$$

Tiene infinitas
soluciones.

b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0.$

$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

$$x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0.$$

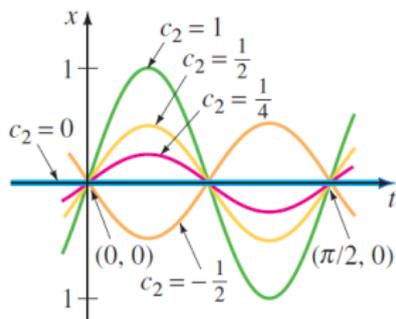
Tiene solución única
 $x \equiv 0.$

c) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 1.$

$$x(0) = c_1 + 0 = 0;$$

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.

Tiene infinitas
soluciones.

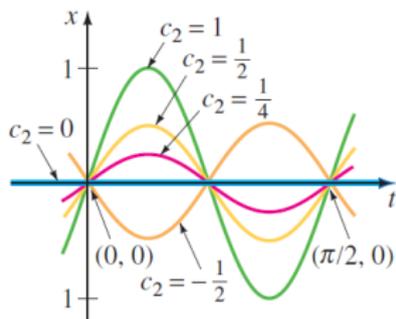
b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0$.

Tiene solución única
 $x \equiv 0$.

c) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 1$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 1$;

Problema con valores en la frontera

Ejemplo: $x''(t) + 16x(t) = 0$; solución general
 $x(t) = c_1 \cos(4t) + c_2 \sin(4t)$.



a) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(t) = c_2 \sin(4t)$.

Tiene infinitas
soluciones.

b) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{8}) = 0$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{8}) = 0 + c_2 = 0$.

Tiene solución única
 $x \equiv 0$.

c) $x(0) = 0, x(\frac{\pi}{2}) = 1$.
 $x(0) = c_1 + 0 = 0$;
 $x(\frac{\pi}{2}) = c_1 + 0 = 1$;

No tiene solución.

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostrar.

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostrar.

Observaciones:

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostrar.

Observaciones:

- 1) La solución trivial $y \equiv 0$ siempre es una solución de cualquier e.d. lineal homogénea.
- 2) Combinaciones lineales.

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostramos el caso $n = 2$;

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostramos el caso $n = 2$; veamos que $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ satisface la ED.

Teorema

Si y_1 y y_2 son soluciones de la ecuación lineal homogénea

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_0(x)y(x) = 0,$$

entonces la función $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ también es una solución de la misma e.d. cualesquiera sean los números reales c_1 y c_2 .

Demostramos el caso $n = 2$; veamos que $y(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$ satisface la ED. Derivando y sustituyendo en la ED:

$$y'(x) = c_1y_1'(x) + c_2y_2'(x); \quad y''(x) = c_1y_1''(x) + c_2y_2''(x).$$

$$\begin{aligned} a_2(x)y''(x) + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) &= \\ &= a_2(x)(c_1y_1''(x) + c_2y_2''(x)) + a_1(x)(c_1y_1'(x) + c_2y_2'(x)) + a_0(x)(c_1y_1(x) + c_2y_2(x)) \\ &= c_1(a_2(x)y_1''(x) + a_1(x)y_1'(x) + a_0(x)y_1(x)) + c_2(a_2(x)y_2''(x) + a_1(x)y_2'(x) + a_0(x)y_2(x)) \\ &= 0 \end{aligned}$$

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

- ① La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente dependiente** (LD) en I sii existen c_1, \dots, c_n **no todos nulos** tales que

$$c_1 f_1 + \dots + c_n f_n = 0$$

$$c_1 f_1(t) + \dots + c_n f_n(t) = 0, \quad t \in I.$$

- ② La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente independiente** (LI) en I en otro caso.
- ③ Ejemplo: $\{f_1, f_2\}$ en $[0, 1]$, $f_1(x) = x$; $f_2(x) = |x|$.

- ① La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente dependiente** (LD) en I sii existen c_1, \dots, c_n **no todos nulos** tales que

$$c_1 f_1 + \dots + c_n f_n = 0$$

$$c_1 f_1(t) + \dots + c_n f_n(t) = 0, \quad t \in I.$$

- ② La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente independiente** (LI) en I en otro caso.
- ③ Ejemplo: $\{f_1, f_2\}$ en $[0, 1]$, $f_1(x) = x$; $f_2(x) = |x|$. $\{f_1, f_2\}$ es LD en $[0, 1]$.
- ④ Mismo ejemplo en $[-1, 1]$.

- ① La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente dependiente** (LD) en I sii existen c_1, \dots, c_n **no todos nulos** tales que

$$c_1 f_1 + \dots + c_n f_n = 0$$

$$c_1 f_1(t) + \dots + c_n f_n(t) = 0, t \in I.$$

- ② La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente independiente** (LI) en I en otro caso.
- ③ Ejemplo: $\{f_1, f_2\}$ en $[0, 1]$, $f_1(x) = x$; $f_2(x) = |x|$. $\{f_1, f_2\}$ es LD en $[0, 1]$.
- ④ Mismo ejemplo en $[-1, 1]$. $\{f_1, f_2\}$ es LI en $[-1, 1]$.
- ⑤ $\{f_1, f_2, f_3\}$, $f_1(x) = 1$; $f_2(x) = \text{sen}^2(x)$; $f_3(x) = \text{cos}(2x)$.

- 1 La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente dependiente** (LD) en I si existen c_1, \dots, c_n **no todos nulos** tales que

$$c_1 f_1 + \dots + c_n f_n = 0$$

$$c_1 f_1(t) + \dots + c_n f_n(t) = 0, \quad t \in I.$$

- 2 La familia de funciones $\{f_1, \dots, f_n\}$ es **linealmente independiente** (LI) en I en otro caso.

- 3 Ejemplo: $\{f_1, f_2\}$ en $[0, 1]$, $f_1(x) = x$; $f_2(x) = |x|$. $\{f_1, f_2\}$ es LD en $[0, 1]$.

- 4 Mismo ejemplo en $[-1, 1]$. $\{f_1, f_2\}$ es LI en $[-1, 1]$.

- 5 $\{f_1, f_2, f_3\}$, $f_1(x) = 1$; $f_2(x) = \text{sen}^2(x)$; $f_3(x) = \cos(2x)$. No es LI (en ningún $I \subset \mathbb{R}$).

Definición

El Wronskiano de una familia $\{f_1, \dots, f_n\}$ de n funciones derivables hasta el orden $n - 1$ al menos, es la función dada por el determinante

$$W_{(f_1, \dots, f_n)}(x) = \begin{vmatrix} f_1(x) & f_2(x) & \cdots & f_n(x) \\ f_1'(x) & f_2'(x) & \cdots & f_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & f_2^{(n-1)}(x) & \cdots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

Propiedades del Wronskiano

Si $\{f_1, \dots, f_n\}$ es una familia LD en I y las funciones son suficientemente derivables, entonces $W_{(f_1, \dots, f_n)}(x) = 0$ para toda $x \in I$.

Contrarrecíproco: si **existe una** $x \in I$ tal que $W_{(f_1, \dots, f_n)}(x) \neq 0$, entonces $\{f_1, \dots, f_n\}$ es una familia **LI** en I .

Teorema

Sean y_1, y_2, \dots, y_n *soluciones* de la e.d.

$a_n(x)y^{(n)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = 0$ en I . Entonces $\{y_1, \dots, y_n\}$ es LI en I *si y solo si* $W_{(y_1, \dots, y_n)}(x) \neq 0$ para todo $x \in I$.

Sin demostrar.

Teorema

Sean y_1, y_2, \dots, y_n *soluciones* de la e.d.

$a_n(x)y^{(n)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = 0$ en I . Entonces $\{y_1, \dots, y_n\}$ es LI en I *si y solo si* $W_{(y_1, \dots, y_n)}(x) \neq 0$ para todo $x \in I$.

Sin demostrar.

Conjunto fundamental de soluciones de una e.d. de orden n : una familia LI de n soluciones de la e.d. en un intervalo I .

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - **Teorema solución general e.d. lineal homogénea**
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

Teoremas (e.d. lineal homogénea)

Teorema (Existencia de conjunto fundamental)

*Para una ecuación $a_n y^{(n)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$, tal que cada una de las funciones coeficientes a_k es continua en un intervalo I y $a_n(x) \neq 0$ en I , existe un conjunto fundamental de soluciones en I , $\{y_1, \dots, y_n\}$.
(Sin demostrar.)*

Teorema (Teorema de solución general de e.d. lineal homogénea)

Para una ecuación $a_n y^{(n)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = 0$, tal que cada una de las funciones coeficientes a_k es continua en un intervalo I y $a_n(x) \neq 0$ en I , si $\{y_1, \dots, y_n\}$ es un conjunto fundamental de soluciones de la ED en I , la solución general se puede expresar como

$$y = c_1 y_1 + \dots + c_n y_n.$$

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

E.d. homogénea con coeficientes constantes

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

E.d. homogénea con coeficientes constantes

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$y(x) = e^{rx} \quad y'(x) = r e^{rx} \quad y''(x) = r^2 e^{rx}$$

En la e.d.:

$$ar^2 e^{rx} + br e^{rx} + c e^{rx} = 0$$

E.d. homogénea con coeficientes constantes

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$y(x) = e^{rx} \quad y'(x) = r e^{rx} \quad y''(x) = r^2 e^{rx}$$

En la e.d.:

$$ar^2 e^{rx} + br e^{rx} + c e^{rx} = 0$$

$$(ar^2 + br + c)e^{rx} = 0$$

E.d. homogénea con coeficientes constantes

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$y(x) = e^{rx} \quad y'(x) = r e^{rx} \quad y''(x) = r^2 e^{rx}$$

En la e.d.:

$$ar^2 e^{rx} + br e^{rx} + c e^{rx} = 0$$

$$(ar^2 + br + c)e^{rx} = 0$$

ECUACIÓN AUXILIAR

$$ar^2 + br + c = 0$$

E.d. homogénea con coeficientes constantes

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$y(x) = e^{rx} \quad y'(x) = r e^{rx} \quad y''(x) = r^2 e^{rx}$$

En la e.d.:

$$ar^2 e^{rx} + br e^{rx} + c e^{rx} = 0$$

$$(ar^2 + br + c)e^{rx} = 0$$

ECUACIÓN AUXILIAR

$$ar^2 + br + c = 0$$

$$r_1 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$r_2 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$ar^2 + br + c = 0 \quad r_1 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad r_2 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$ar^2 + br + c = 0 \quad r_1 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad r_2 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Verificamos que $y_1 = e^{r_1 x}$ y $y_2 = e^{r_2 x}$ son soluciones de la ED (solos) y que son LI en $I = \mathbb{R}$:

Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$ar^2 + br + c = 0 \quad r_1 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad r_2 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Verificamos que $y_1 = e^{r_1x}$ y $y_2 = e^{r_2x}$ son soluciones de la ED (solos) y que son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$W_{(y_1, y_2)}(x) = \begin{vmatrix} e^{r_1x} & e^{r_2x} \\ r_1 e^{r_1x} & r_2 e^{r_2x} \end{vmatrix} = e^{(r_1+r_2)x} (r_2 - r_1) \neq 0.$$

Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0$$

$$ar^2 + br + c = 0 \quad r_1 = \frac{-b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a} \quad r_2 = \frac{-b + \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Verificamos que $y_1 = e^{r_1x}$ y $y_2 = e^{r_2x}$ son soluciones de la ED (solos) y que son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$W_{(y_1, y_2)}(x) = \begin{vmatrix} e^{r_1x} & e^{r_2x} \\ r_1 e^{r_1x} & r_2 e^{r_2x} \end{vmatrix} = e^{(r_1+r_2)x} (r_2 - r_1) \neq 0.$$

Solución general:

$$y = c_1 e^{r_1x} + c_2 e^{r_2x}$$

es solución general de $ay'' + by' + cy = 0$.

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva:

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$;

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;
 $y(t) = c_1 e^{-4t} + c_2 e^{-t}$;

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;
 $y(t) = c_1 e^{-4t} + c_2 e^{-t}$; $y(0) = c_1 + c_2 = 1$;

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;
 $y(t) = c_1 e^{-4t} + c_2 e^{-t}$; $y(0) = c_1 + c_2 = 1$;
 $y'(t) = -4c_1 e^{-4t} - c_2 e^{-t}$;

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;
 $y(t) = c_1 e^{-4t} + c_2 e^{-t}$; $y(0) = c_1 + c_2 = 1$;
 $y'(t) = -4c_1 e^{-4t} - c_2 e^{-t}$; $y'(0) = -4c_1 - c_2 = 0$;

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ -4c_1 - c_2 = 0 \end{cases}$$

Ejemplo Caso 1: $b^2 - 4ac > 0$

Se tiene $y'' + 5y' + 4y = 0$.

- 1 Sabiendo que $y(0) = 1$ y $y'(0) = 0$, indique si se trata de un PVI o un PVF.
- 2 Resuelva: $r^2 + 5r + 4 = 0$; $r_1 = -4$; $r_2 = -1$;
 $y(t) = c_1 e^{-4t} + c_2 e^{-t}$; $y(0) = c_1 + c_2 = 1$;
 $y'(t) = -4c_1 e^{-4t} - c_2 e^{-t}$; $y'(0) = -4c_1 - c_2 = 0$;

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 1 \\ -4c_1 - c_2 = 0 \end{cases}$$

$$y(t) = -\frac{1}{3}e^{-4t} + \frac{4}{3}e^{-t}.$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0;$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx};$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx}; \quad y_2' = (1 + rx)e^{rx};$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx}; \quad y_2' = (1 + rx)e^{rx}; \quad y_2'' = (2r + r^2x)e^{rx};$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx}; \quad y_2' = (1 + rx)e^{rx}; \quad y_2'' = (2r + r^2x)e^{rx};$$

$$\begin{aligned} ay'' + by' + cy &= (a(2r + r^2x) + b(1 + rx) + cx)e^{rx} \\ &= ((2ar + b) + (ar^2 + br + c)x) e^{rx} \end{aligned}$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx}; \quad y_2' = (1 + rx)e^{rx}; \quad y_2'' = (2r + r^2x)e^{rx};$$

$$\begin{aligned} ay'' + by' + cy &= (a(2r + r^2x) + b(1 + rx) + cx)e^{rx} \\ &= ((2ar + b) + (ar^2 + br + c)x)e^{rx} \end{aligned}$$

$$W_{(y_1, y_2)}(x) = \begin{vmatrix} e^{rx} & xe^{rx} \\ re^{rx} & (1 + xr)e^{rx} \end{vmatrix} = e^{2rx}(1 + xr - xr) = e^{2rx} \neq 0.$$

Caso 2: $b^2 - 4ac = 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r = r_1 = r_2 = \frac{-b}{2a}.$$

$y_1 = e^{rx}$ (solos) y $y_2 = xe^{rx}$ son soluciones de la ED y son LI en $I = \mathbb{R}$:

$$y_2 = xe^{rx}; \quad y_2' = (1 + rx)e^{rx}; \quad y_2'' = (2r + r^2x)e^{rx};$$

$$\begin{aligned} ay'' + by' + cy &= (a(2r + r^2x) + b(1 + rx) + cx)e^{rx} \\ &= ((2ar + b) + (ar^2 + br + c)x)e^{rx} \end{aligned}$$

$$W_{(y_1, y_2)}(x) = \begin{vmatrix} e^{rx} & xe^{rx} \\ re^{rx} & (1 + xr)e^{rx} \end{vmatrix} = e^{2rx}(1 + xr - xr) = e^{2rx} \neq 0.$$

Solución general:

$$y = c_1 e^{rx} + c_2 x e^{rx}$$

es solución general de $ay'' + by' + cy = 0$.

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0;$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r_1 = \alpha + i\beta; \quad r_2 = \alpha - i\beta$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r_1 = \alpha + i\beta; \quad r_2 = \alpha - i\beta$$

$$\alpha = \frac{-b}{2a} \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r_1 = \alpha + i\beta; \quad r_2 = \alpha - i\beta$$

$$\alpha = \frac{-b}{2a} \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$z_1 = e^{(\alpha + i\beta)x} = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) + i \operatorname{sen}(\beta x)); \quad z_2 = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) - i \operatorname{sen}(\beta x))$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r_1 = \alpha + i\beta; \quad r_2 = \alpha - i\beta$$

$$\alpha = \frac{-b}{2a} \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$z_1 = e^{(\alpha+i\beta)x} = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) + i \operatorname{sen}(\beta x)); \quad z_2 = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) - i \operatorname{sen}(\beta x))$$

$$y_1 = \frac{1}{2}z_1 + \frac{1}{2}z_2 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = -\frac{i}{2}z_1 + \frac{i}{2}z_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad ar^2 + br + c = 0; \quad r_1 = \alpha + i\beta; \quad r_2 = \alpha - i\beta$$

$$\alpha = \frac{-b}{2a} \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$z_1 = e^{(\alpha+i\beta)x} = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) + i \operatorname{sen}(\beta x)); \quad z_2 = e^{\alpha x}(\cos(\beta x) - i \operatorname{sen}(\beta x))$$

$$y_1 = \frac{1}{2}z_1 + \frac{1}{2}z_2 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = -\frac{i}{2}z_1 + \frac{i}{2}z_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

Verifiquemos que $y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$ y $y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$ son soluciones de la ED y que son LI en $I = \mathbb{R}$.

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) \\ - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$ay_1'' + by_1' + cy_1 =$$

$$= (a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c) \cos(\beta x) +$$

$$(a(-2\alpha\beta) + b(-\beta)) \operatorname{sen}(\beta x)$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$\begin{aligned} a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c &= \\ &= a \left(\frac{b^2}{4a^2} - \frac{4ac - b^2}{4a^2} \right) - \frac{b^2}{2a} + c \\ &= 0. \end{aligned}$$

$$ay_1'' + by_1' + cy_1 =$$

$$\begin{aligned} &= (a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c) \cos(\beta x) + \\ &\quad (a(-2\alpha\beta) + b(-\beta)) \operatorname{sen}(\beta x) \end{aligned}$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$ay_1'' + by_1' + cy_1 =$$

$$= (a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c) \cos(\beta x) + (a(-2\alpha\beta) + b(-\beta)) \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c =$$

$$= a \left(\frac{b^2}{4a^2} - \frac{4ac - b^2}{4a^2} \right) - \frac{b^2}{2a} + c = 0.$$

$$a(-2\alpha\beta) + b(-\beta) =$$

$$= (2a\alpha + b)(-\beta)$$

$$= \left(-2a \frac{b}{2a} + b\right)(-\beta) = 0.$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$ay_1'' + by_1' + cy_1 =$$

$$= (a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c) \cos(\beta x) + (a(-2\alpha\beta) + b(-\beta)) \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c =$$

$$= a \left(\frac{b^2}{4a^2} - \frac{4ac - b^2}{4a^2} \right) - \frac{b^2}{2a} + c = 0.$$

$$a(-2\alpha\beta) + b(-\beta) =$$

$$= (2a\alpha + b)(-\beta)$$

$$= \left(-2a \frac{b}{2a} + b\right)(-\beta) = 0.$$

Luego y_1 es solución de la ED.

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x)$$

$$y_1' = \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$y_1'' = (\alpha^2 - \beta^2)e^{\alpha x} \cos(\beta x) - 2\alpha\beta e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c =$$

$$= a \left(\frac{b^2}{4a^2} - \frac{4ac - b^2}{4a^2} \right) - \frac{b^2}{2a} + c = 0.$$

$$ay_1'' + by_1' + cy_1 =$$

$$= (a(\alpha^2 - \beta^2) + b\alpha + c) \cos(\beta x) + (a(-2\alpha\beta) + b(-\beta)) \operatorname{sen}(\beta x)$$

$$a(-2\alpha\beta) + b(-\beta) =$$

$$= (2a\alpha + b)(-\beta)$$

$$= \left(-2a\frac{b}{2a} + b\right)(-\beta) = 0.$$

Luego y_1 es solución de la ED.

Similarmente se verifica que y_2 es solución (solos).

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \operatorname{sen}(\beta x)$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \sin(\beta x)$$

$$\begin{aligned} W_{(y_1, y_2)}(x) &= \\ &= \begin{vmatrix} e^{\alpha x} \cos(\beta x) & e^{\alpha x} \sin(\beta x) \\ \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \sin(\beta x) & \alpha e^{\alpha x} \sin(\beta x) + \beta e^{\alpha x} \cos(\beta x) \end{vmatrix} \\ &= e^{2\alpha x} (\cos(\beta x)(\alpha \sin(\beta x) + \beta \cos(\beta x)) - \sin(\beta x)(\alpha \cos(\beta x) - \beta \sin(\beta x))) \\ &= e^{2\alpha x} (\beta \cos^2 x + \beta \sin^2 x) = \beta e^{2\alpha x} \neq 0 \end{aligned}$$

Caso 3: $b^2 - 4ac < 0$

$$ay''(x) + by'(x) + cy(x) = 0; \quad \alpha = \frac{-b}{2a}; \quad \beta = \frac{\sqrt{4ac - b^2}}{2a}$$

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos(\beta x); \quad y_2 = e^{\alpha x} \sin(\beta x)$$

$$\begin{aligned} W_{(y_1, y_2)}(x) &= \\ &= \begin{vmatrix} e^{\alpha x} \cos(\beta x) & e^{\alpha x} \sin(\beta x) \\ \alpha e^{\alpha x} \cos(\beta x) - \beta e^{\alpha x} \sin(\beta x) & \alpha e^{\alpha x} \sin(\beta x) + \beta e^{\alpha x} \cos(\beta x) \end{vmatrix} \\ &= e^{2\alpha x} (\cos(\beta x)(\alpha \sin(\beta x) + \beta \cos(\beta x)) - \sin(\beta x)(\alpha \cos(\beta x) - \beta \sin(\beta x))) \\ &= e^{2\alpha x} (\beta \cos^2 x + \beta \sin^2 x) = \beta e^{2\alpha x} \neq 0 \end{aligned}$$

Solución general:

$y = e^{\alpha x} (c_1 \cos(\beta x) + c_2 \sin(\beta x))$ es solución general de $ay'' + by' + cy = 0$.

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2;$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \text{ solución general:}$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \text{ solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \text{ solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \text{ solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2;$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \text{ solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2; \text{ solución general:}$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{-2x} + c_2 x e^{-2x}.$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{-2x} + c_2 x e^{-2x}.$$

$$3) y'' - 4y' + 5y = 0$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{-2x} + c_2 x e^{-2x}.$$

$$3) y'' - 4y' + 5y = 0$$

$$r^2 - 4r + 5 = 0; r_{1,2} = 2 \pm i;$$

Ejemplos

$$1) y'' - y' - 6y = 0$$

$$r^2 - r - 6 = 0; r_1 = 3; r_2 = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}.$$

$$2) y'' + 4y' + 4y = 0$$

$$r^2 + 4r + 4 = 0; r = -2; \quad \text{solución general: } y = c_1 e^{-2x} + c_2 x e^{-2x}.$$

$$3) y'' - 4y' + 5y = 0$$

$$r^2 - 4r + 5 = 0; r_{1,2} = 2 \pm i; \quad \text{solución general:}$$

Ejemplos

1) $y'' - y' - 6y = 0$

$r^2 - r - 6 = 0$; $r_1 = 3$; $r_2 = -2$; **solución general:** $y = c_1 e^{3x} + c_2 e^{-2x}$.

2) $y'' + 4y' + 4y = 0$

$r^2 + 4r + 4 = 0$; $r = -2$; **solución general:** $y = c_1 e^{-2x} + c_2 x e^{-2x}$.

3) $y'' - 4y' + 5y = 0$

$r^2 - 4r + 5 = 0$; $r_{1,2} = 2 \pm i$; **solución general:** $y = e^{2x}(c_1 \cos x + c_2 \sin x)$.

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

FUNCIÓN O SOLUCIÓN COMPLEMENTARIA

Dada una e.d. no homogénea, $ay'' + by' + cy = G(x)$, la solución de la e.d. homogénea asociada

$$ay'' + by' + cy = 0$$

se llama FUNCIÓN O SOLUCIÓN COMPLEMENTARIA.

Teorema

Dada una e.d. lineal $a_n(x)y^{(n)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = G(x)$ donde las funciones coeficientes a_k , $0 \leq k \leq n$, y G son continuas en algún intervalo abierto I y $a_n(x) \neq 0$ en I , la solución general de la e.d. tiene la forma $y = y_c + y_p$ donde y_c es la **función complementaria** y y_p es **cualquier** solución particular de la ecuación no homogénea.

Demostrar.

Teorema (Principio de superposición para ED no homogéneas)

Sean las k ecuaciones diferenciales no homogéneas de n -ésimo orden

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = g_1(x),$$

\vdots

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = g_k(x),$$

donde sólo cambian los términos independientes. Supongamos que y_{p_1}, \dots, y_{p_k} son soluciones particulares de cada una de las ecuaciones anteriores, en un mismo intervalo I . Entonces,

$$y_p = c_1 y_{p_1} + \dots + c_k y_{p_k}$$

es una solución particular de

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = c_1 g_1 + \dots + c_k g_k.$$

Demostración dejada como ejercicio.

Principio de superposición ecuaciones lineales no homogéneas: caso especial

Sean las k ecuaciones diferenciales no homogéneas de n -ésimo orden

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = g_1(x),$$

\vdots

$$a_n(x)y^{(n)}(x) + a_{n-1}(x)y^{(n-1)}(x) + \dots + a_1(x)y'(x) + a_0(x)y(x) = g_k(x),$$

donde sólo cambian los términos independientes. Supongamos que y_{p_1}, \dots, y_{p_k} son soluciones particulares de cada una de las ecuaciones anteriores, en un mismo intervalo I . Entonces,

$$y_p = y_{p_1} + \dots + y_{p_k}$$

es una solución particular de

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_1 y' + a_0 y = g_1 + \dots + g_k.$$

- 1 Ecuaciones diferenciales lineales de orden superior
- 2 Ecuaciones lineales homogéneas
 - PVI y PVF
 - Dependencia e independencia lineal de soluciones
 - Teorema solución general e.d. lineal homogénea
 - ED lineales homogéneas con coeficientes constantes: 3 casos
- 3 Ecuaciones lineales no homogéneas de segundo orden
 - Teoremas
 - Métodos para resolver edo lineales de orden superior con coeficientes constantes
 - Método de los coeficientes indeterminados
 - Método de variación de parámetros

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Rta:

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Rta: $y = c_1 e^{-(2+\sqrt{6})x} + c_2 e^{(-2+\sqrt{6})x} - x^2 - \frac{5}{2}x - 9$.

Resolver $y'' - y' + y = 2 \operatorname{sen}(3x)$.

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Rta: $y = c_1 e^{-(2+\sqrt{6})x} + c_2 e^{(-2+\sqrt{6})x} - x^2 - \frac{5}{2}x - 9$.

Resolver $y'' - y' + y = 2 \operatorname{sen}(3x)$.

Rta:

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Rta: $y = c_1 e^{-(2+\sqrt{6})x} + c_2 e^{(-2+\sqrt{6})x} - x^2 - \frac{5}{2}x - 9$.

Resolver $y'' - y' + y = 2 \operatorname{sen}(3x)$.

Rta: $y = y_c + \frac{6}{73} \cos(3x) - \frac{16}{73} \operatorname{sen}(3x)$.

Resolver $y'' - 5y' + 4y = 8e^x$.

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

Resolver $y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6$.

Rta: $y = c_1 e^{-(2+\sqrt{6})x} + c_2 e^{(-2+\sqrt{6})x} - x^2 - \frac{5}{2}x - 9$.

Resolver $y'' - y' + y = 2 \operatorname{sen}(3x)$.

Rta: $y = y_c + \frac{6}{73} \cos(3x) - \frac{16}{73} \operatorname{sen}(3x)$.

Resolver $y'' - 5y' + 4y = 8e^x$.

Rta:

Método de los coeficientes indeterminados: Ejemplos

$$\text{Resolver } y'' + 4y' - 2y = 2x^2 - 3x + 6.$$

$$\text{Rta: } y = c_1 e^{-(2+\sqrt{6})x} + c_2 e^{(-2+\sqrt{6})x} - x^2 - \frac{5}{2}x - 9.$$

$$\text{Resolver } y'' - y' + y = 2 \operatorname{sen}(3x).$$

$$\text{Rta: } y = y_c + \frac{6}{73} \cos(3x) - \frac{16}{73} \operatorname{sen}(3x).$$

$$\text{Resolver } y'' - 5y' + 4y = 8e^x.$$

$$\text{Rta: } y = y_c - \frac{8}{3}xe^x.$$

TABLA 17.1 Método de coeficientes indeterminados para ecuaciones seleccionadas de la forma $ay'' + by' + cy = G(x)$.

Si $G(x)$ tiene un término que es un múltiplo constante de ...	Y si	Entonces incluya esta expresión en la función de prueba para y_p .
e^{rx}	r no es una raíz de la ecuación característica	Ae^{rx}
	r es una raíz simple de la ecuación característica	Axe^{rx}
	r es una raíz doble de la ecuación característica	Ax^2e^{rx}
$\sin kx, \cos kx$	ki no es una raíz de la ecuación característica	$B \cos kx + C \sin kx$
$px^2 + qx + m$	0 no es una raíz de la ecuación característica	$Dx^2 + Ex + F$
	0 es una raíz simple de la ecuación característica	$Dx^3 + Ex^2 + Fx$
	0 es una doble raíz de la ecuación característica	$Dx^4 + Ex^3 + Fx^2$

Método de variación de parámetros

Dada $a(x)y''(x) + b(x)y'(x) + c(x)y(x) = G(x)$, con $y_c(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$, se propone

$$y_p(x) = u_1(x)y_1(x) + u_2(x)y_2(x).$$

$$y_p = u_1y_1 + u_2y_2$$

$$y_p' = u_1'y_1 + u_1y_1' + u_2'y_2 + u_2y_2'$$

$$y_p'' = u_1''y_1 + u_1'y_1' + u_1'y_1' + u_1y_1'' + u_2''y_2 + u_2'y_2' + u_2'y_2' + u_2y_2''$$

Método de variación de parámetros

Dada $a(x)y''(x) + b(x)y'(x) + c(x)y(x) = G(x)$, con $y_c(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$, se propone

$$y_p(x) = u_1(x)y_1(x) + u_2(x)y_2(x).$$

$$y_p = u_1y_1 + u_2y_2$$

$$y_p' = u_1'y_1 + u_1y_1' + u_2'y_2 + u_2y_2'$$

$$y_p'' = u_1''y_1 + u_1'y_1' + u_1'y_1' + u_1y_1'' + u_2''y_2 + u_2'y_2' + u_2'y_2' + u_2y_2''$$

$$ay_p'' + by_p' + cy_p = u_1(ay_1'' + by_1' + cy_1) + u_2(ay_2'' + by_2' + cy_2)$$

$$+ a(u_1''y_1 + u_1'y_1') + a(u_2''y_2 + u_2'y_2') + (au_1'y_1' + bu_1'y_1 + au_2'y_2' + bu_2'y_2)$$

$$= a \frac{d}{dx}(u_1'y_1 + u_2'y_2) + b(u_1'y_1 + u_2'y_2) + a(u_1'y_1' + u_2'y_2') = G$$

Método de variación de parámetros

Dada $a(x)y''(x) + b(x)y'(x) + c(x)y(x) = G(x)$, con $y_c(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$, se propone

$$y_p(x) = u_1(x)y_1(x) + u_2(x)y_2(x).$$

$$y_p = u_1y_1 + u_2y_2$$

$$y_p' = u_1'y_1 + u_1y_1' + u_2'y_2 + u_2y_2'$$

$$y_p'' = u_1''y_1 + u_1'y_1' + u_1'y_1' + u_1y_1'' + u_2''y_2 + u_2'y_2' + u_2'y_2' + u_2y_2''$$

$$ay_p'' + by_p' + cy_p = u_1(ay_1'' + by_1' + cy_1) + u_2(ay_2'' + by_2' + cy_2)$$

$$+ a(u_1''y_1 + u_1'y_1') + a(u_2''y_2 + u_2'y_2') + (au_1'y_1' + bu_1'y_1 + au_2'y_2' + bu_2'y_2)$$

$$= a \frac{d}{dx}(u_1'y_1 + u_2'y_2) + b(u_1'y_1 + u_2'y_2) + a(u_1'y_1' + u_2'y_2') = G$$

$$\begin{cases} u_1'y_1 + u_2'y_2 = 0 \\ u_1'y_1' + u_2'y_2' = \frac{G}{a} = f. \end{cases}$$

Método de variación de parámetros

Dada $a(x)y''(x) + b(x)y'(x) + c(x)y(x) = G(x)$, con $y_c(x) = c_1y_1(x) + c_2y_2(x)$, se propone

$$y_p(x) = u_1(x)y_1(x) + u_2(x)y_2(x).$$

$$y_p = u_1y_1 + u_2y_2$$

$$y_p' = u_1'y_1 + u_1y_1' + u_2'y_2 + u_2y_2'$$

$$y_p'' = u_1''y_1 + u_1'y_1' + u_1'y_1' + u_1y_1'' + u_2''y_2 + u_2'y_2' + u_2'y_2' + u_2y_2''$$

$$ay_p'' + by_p' + cy_p = u_1(ay_1'' + by_1' + cy_1) + u_2(ay_2'' + by_2' + cy_2)$$

$$+ a(u_1''y_1 + u_1'y_1') + a(u_2''y_2 + u_2'y_2') + (au_1'y_1' + bu_1'y_1 + au_2'y_2' + bu_2'y_2)$$

$$= a \frac{d}{dx}(u_1'y_1 + u_2'y_2) + b(u_1'y_1 + u_2'y_2) + a(u_1'y_1' + u_2'y_2') = G$$

$$\begin{cases} u_1'y_1 + u_2'y_2 = 0 \\ u_1'y_1' + u_2'y_2' = \frac{G}{a} = f. \end{cases} \quad \text{Resolver por determinantes.}$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

$$y_c = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x)$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

$$y_c = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x)$$

$$y_p = u_1 \cos(3x) + u_2 \sin(3x)$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

$$y_c = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x)$$

$$y_p = u_1 \cos(3x) + u_2 \sin(3x)$$

$$u_1' = -\frac{1}{12};$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

$$y_c = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x)$$

$$y_p = u_1 \cos(3x) + u_2 \sin(3x)$$

$$u_1' = -\frac{1}{12}; \quad u_2' = \frac{\operatorname{ctg}(3x)}{12}$$

Método de variación de parámetros: Ejemplo

$$4y'' + 36y = \csc(3x)$$

$$y_c = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x)$$

$$y_p = u_1 \cos(3x) + u_2 \sin(3x)$$

$$u_1' = -\frac{1}{12}; \quad u_2' = \frac{\operatorname{ctg}(3x)}{12}$$

$$y = c_1 \cos(3x) + c_2 \sin(3x) - \frac{1}{12}x \cos(3x) + \frac{\ln |\sin(3x)|}{36} \sin(3x)$$

$$I = \left(0, \frac{\pi}{3}\right) \text{ o subintervalos de éste.}$$