



Capítulo 14 – Movimiento armónico simple

Presentación PowerPoint de

Paul E. Tippens, Profesor de Física

Southern Polytechnic State University

© 2007

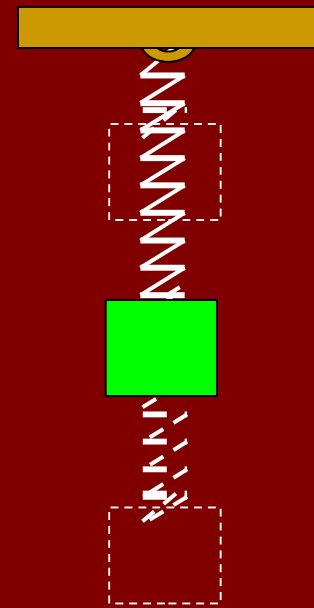


Fotografía de Mark Tippens

UN TRAMPOLÍN ejerce una fuerza restauradora sobre el saltador que es directamente proporcional a la fuerza promedio requerida para desplazar la colchoneta. Tales fuerzas restauradoras proporcionan las fuerzas necesarias para que los objetos oscilen con movimiento armónico simple.

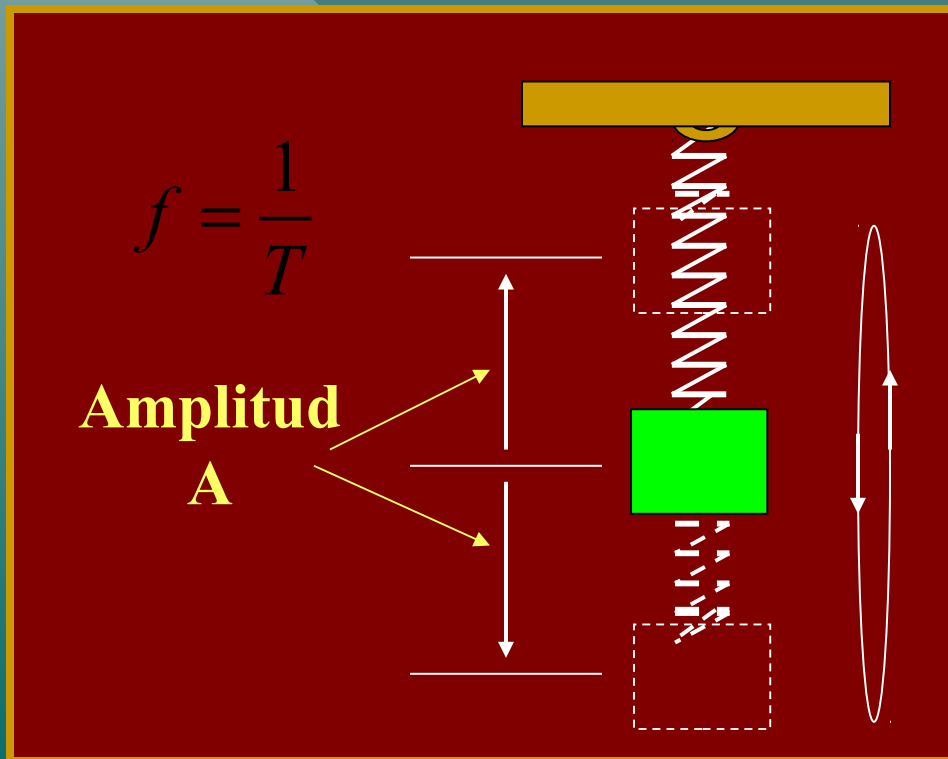
Objetivos: Después de terminar esta unidad, deberá:

- Escribir y aplicar la **ley de Hooke** para objetos que se mueven con movimiento armónico simple.
- Escribir y aplicar fórmulas para encontrar **frecuencia f** , **periodo T** , **velocidad v** o **aceleración a** en términos de **desplazamiento x** o **tiempo t** .
- Describir el movimiento de **péndulos** y calcular la **longitud** requerida para producir una **frecuencia** dada.



Movimiento periódico

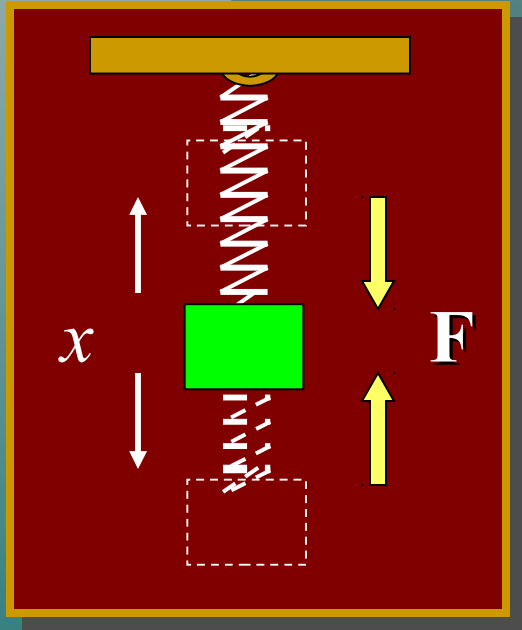
El movimiento periódico simple es aquel movimiento en el que un cuerpo se mueve de ida y vuelta sobre una trayectoria fija y regresa a cada posición y velocidad después de un intervalo de tiempo definido.



El **periodo**, T , es el tiempo para una oscilación completa.
(segundos, s)

La **frecuencia**, f , es el número de oscilaciones completas por segundo. **Hertz (s^{-1})**

Ejemplo 1: La masa suspendida realiza 30 oscilaciones completas en 15 s. ¿Cuáles son el periodo y la frecuencia del movimiento?



$$T = \frac{15 \text{ s}}{30 \text{ ciclos}} = 0.50 \text{ s}$$

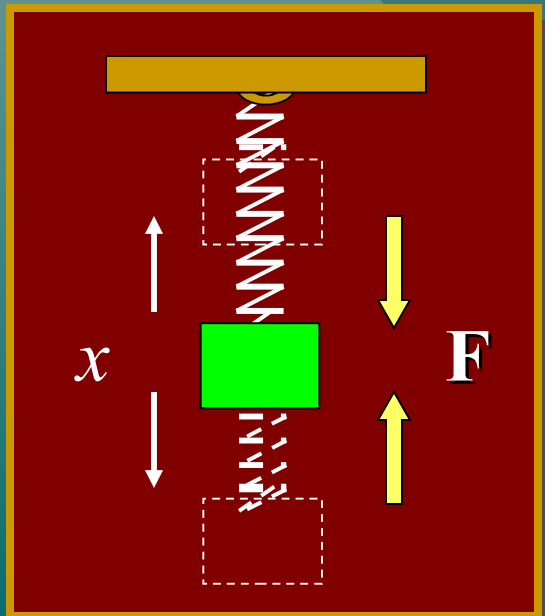
Periodo: $T = 0.500 \text{ s}$

$$f = \frac{1}{T} = \frac{1}{0.500 \text{ s}}$$

Frecuencia: $f = 2.00 \text{ Hz}$

Movimiento armónico simple, MAS

El **movimiento armónico simple** es movimiento periódico en ausencia de fricción y producido por una fuerza restauradora que es directamente proporcional al desplazamiento y de dirección opuesta.



Una fuerza restauradora, F , actúa en la dirección opuesta al desplazamiento del cuerpo en oscilación.

$$F = -kx$$

Ley de Hooke

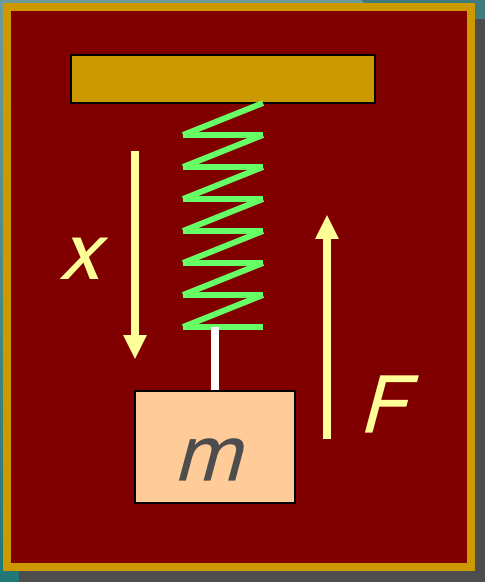
Cuando un resorte se estira, hay una fuerza restauradora que es proporcional al desplazamiento.

$$F = -kx$$

La constante de resorte k es una propiedad del resorte dada

por:

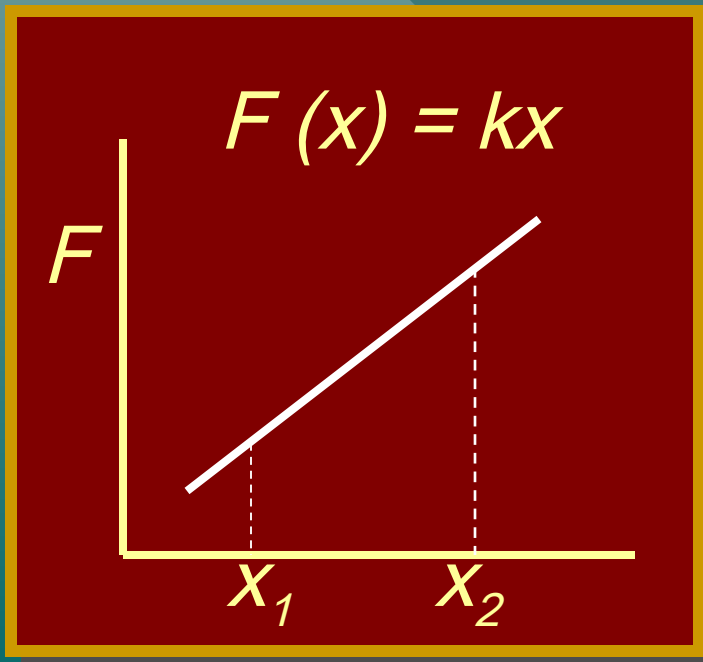
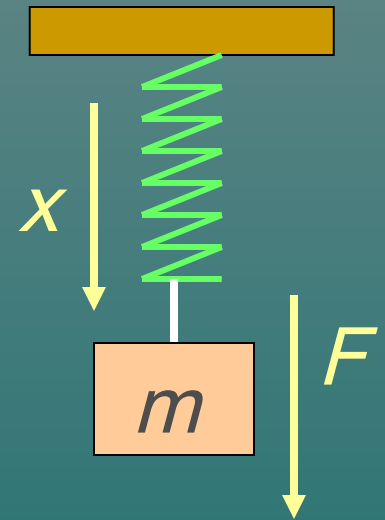
$$k = \frac{\Delta F}{\Delta x}$$



Trabajo realizado para estirar un resorte

El trabajo realizado **SOBRE** el resorte es **positivo**; el trabajo **DEL** resorte es **negativo**.

De la ley de Hooke la fuerza F es:



Para estirar el resorte de x_1 a x_2 , el trabajo es:

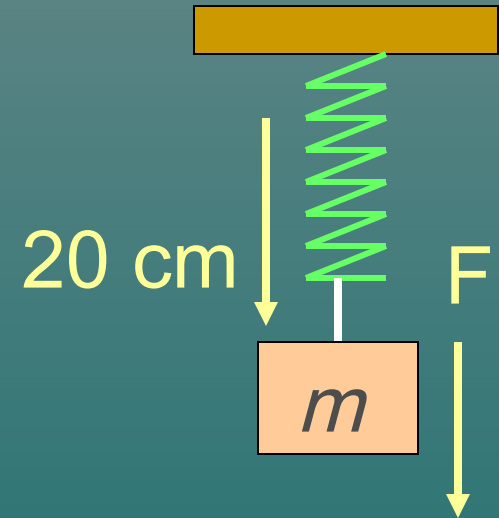
$$\text{Trabajo} = \frac{1}{2} kx_2^2 - \frac{1}{2} kx_1^2$$

(Review module on work)

Ejemplo 2: Una masa de 4 kg, suspendida de un resorte, produce un desplazamiento de 20 cm. ¿Cuál es la constante de resorte?

La fuerza que estira es el peso ($W = mg$) de la masa de 4 kg:

$$F = (4 \text{ kg})(9.8 \text{ m/s}^2) = 39.2 \text{ N}$$



Ahora, de la ley de Hooke, la constante de fuerza k del resorte es:

$$k = \frac{\Delta F}{\Delta x} = \frac{39.2 \text{ N}}{0.2 \text{ m}}$$

$$k = 196 \text{ N/m}$$

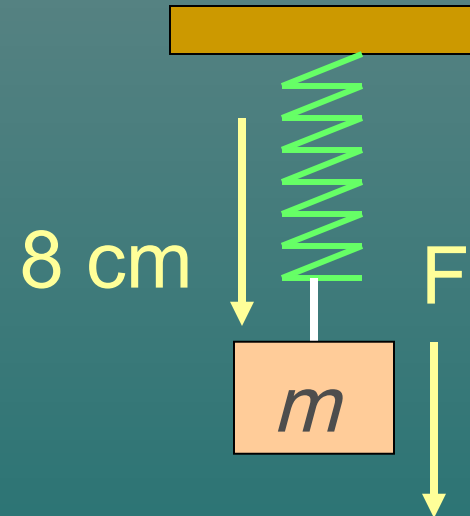
Ejemplo 2 (cont.): La masa m ahora se estira una distancia de 8 cm y se sostiene. ¿Cuál es la energía potencial? ($k = 196 \text{ N/m}$)

La energía potencial es igual al trabajo realizado para estirar el resorte:

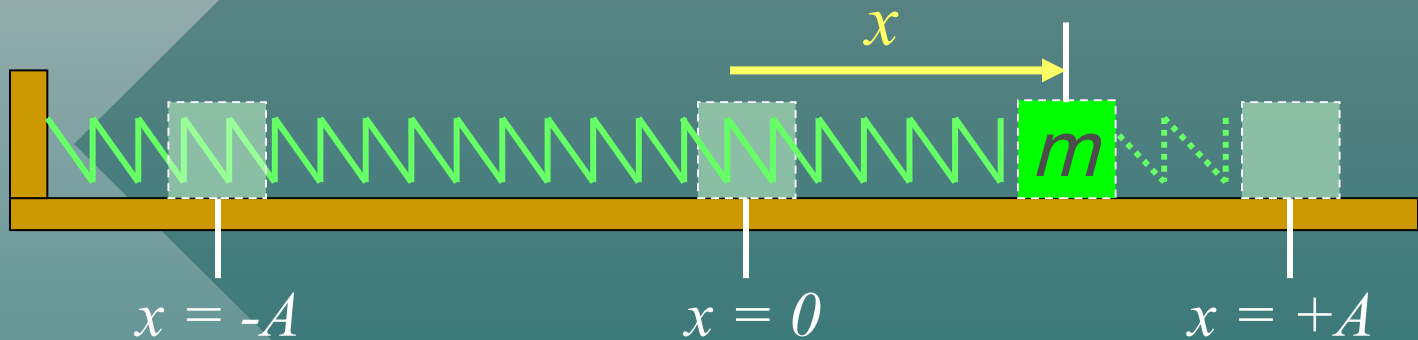
$$\text{Trabajo} = \frac{1}{2} kx_2^2 - \frac{1}{2} kx_1^2$$

$$U = \frac{1}{2} kx^2 = \frac{1}{2} (196 \text{ N/m}) (0.08 \text{ m})^2$$

$$U = 0.627 \text{ J}$$

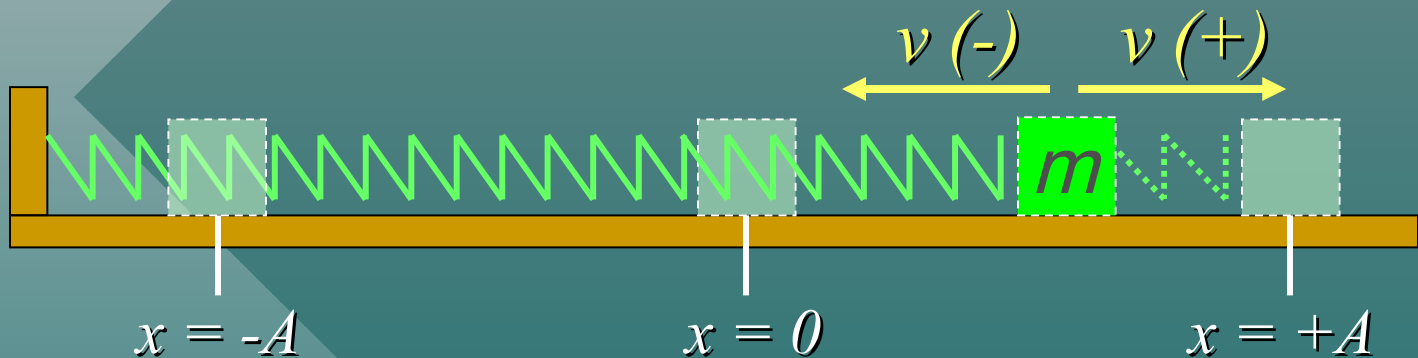


Desplazamiento en MAS



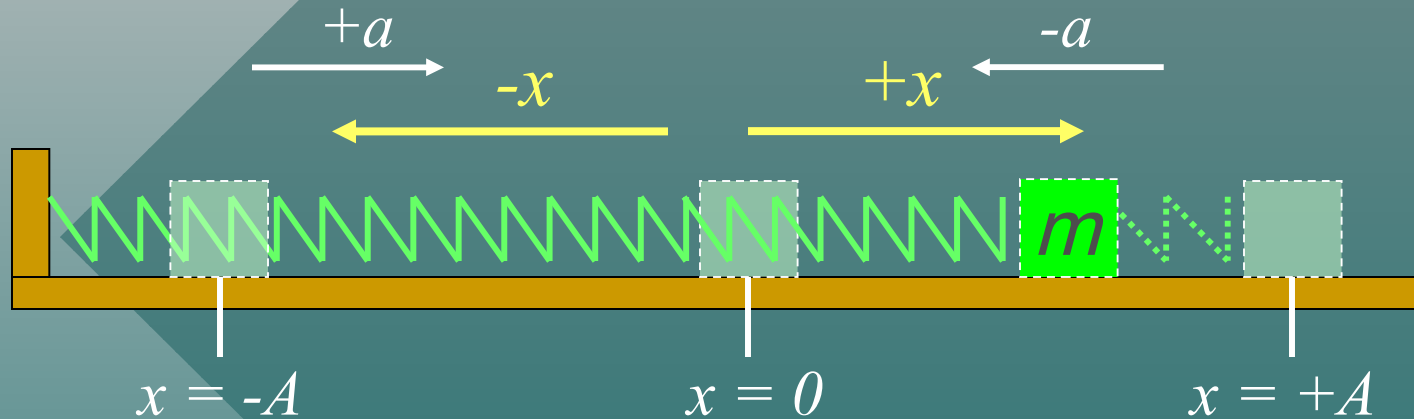
- El desplazamiento es **positivo** cuando la posición está a la **derecha** de la posición de equilibrio ($x = 0$) y **negativo** cuando se ubica a la izquierda.
- Al desplazamiento **máximo** se le llama la amplitud **A**.

Velocidad en MAS



- La velocidad es **positiva** cuando se mueve a la **derecha** y **negativa** cuando se mueve a la **izquierda**.
- Es **cero** en los puntos finales y un **máximo** en el punto medio en cualquier dirección (+ o -).

Aceleración en MAS

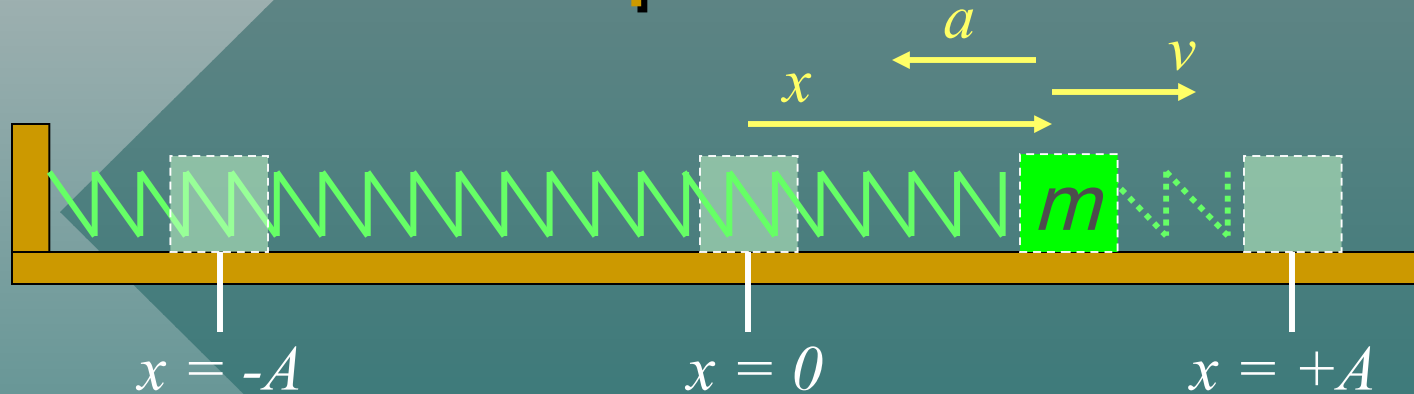


- La aceleración está en la dirección de la **fuerza restauradora**. (a es **positiva** cuando x es negativa, y **negativa** cuando x es positiva.)

$$F = ma = -kx$$

- La aceleración es un **máximo** en los puntos finales y es **cero** en el centro de oscilación.

Aceleración contra desplazamiento



Dados la constante de resorte, el desplazamiento y la masa, la **aceleración** se puede encontrar de:

$$F = ma = -kx \quad \text{o} \quad a = \frac{-kx}{m}$$

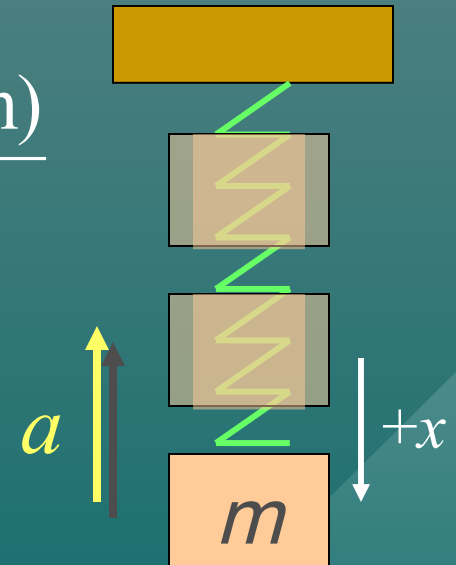
Nota: La aceleración siempre es **opuesta** al desplazamiento.

Ejemplo 3: Una masa de **2 kg** cuelga en el extremo de un resorte cuya constante es **$k = 400 \text{ N/m}$** . La masa se desplaza una distancia de **12 cm** y se libera. ¿Cuál es la aceleración en el instante cuando el desplazamiento es **$x = +7 \text{ cm}$** ?

$$a = \frac{-kx}{m}$$

$$a = \frac{-(400 \text{ N/m})(+0.07 \text{ m})}{2 \text{ kg}}$$

$$a = -14.0 \text{ m/s}^2$$



Nota: Cuando el desplazamiento es **+7 cm** (hacia abajo), la aceleración es **-14.0 m/s²** (hacia arriba) independiente de la dirección de movimiento.

Ejemplo 4: ¿Cuál es la aceleración **máxima** para la masa de **2 kg** del problema anterior? ($A = 12 \text{ cm}$, $k = 400 \text{ N/m}$)

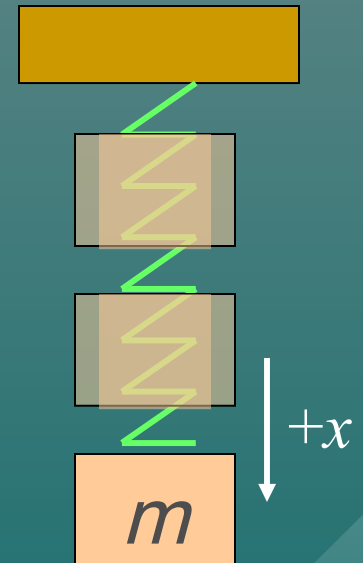
La aceleración máxima ocurre cuando la fuerza restauradora es un máximo; es decir: cuando el alargamiento o compresión del resorte es mayor.

$$F = ma = -kx \quad x_{max} = \pm A$$

$$a = \frac{-kA}{m} = \frac{-400 \text{ N}(\pm 0.12 \text{ m})}{2 \text{ kg}}$$

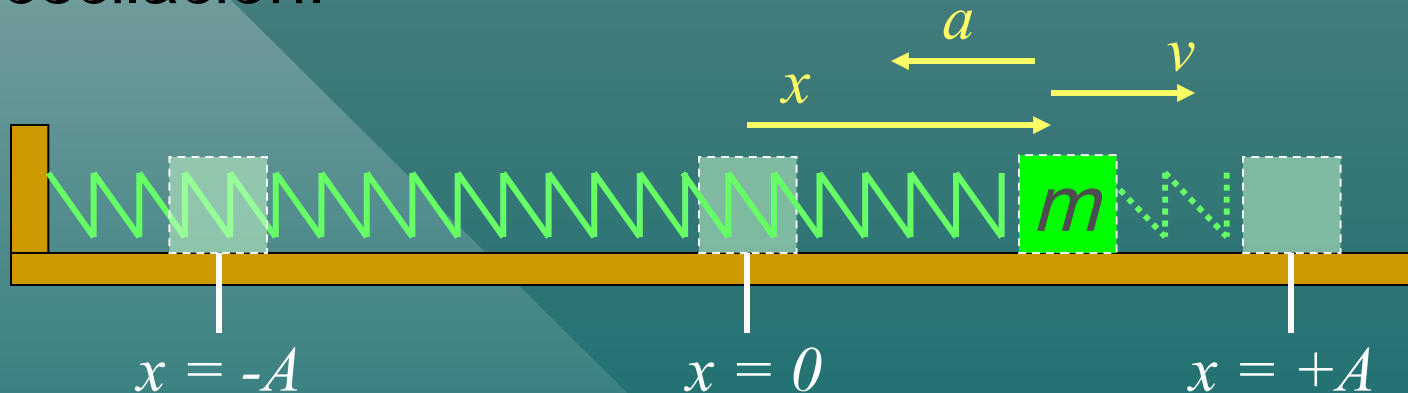
**Máxima
aceleración:**

$$a_{max} = \pm 24.0 \text{ m/s}^2$$



Conservación de energía

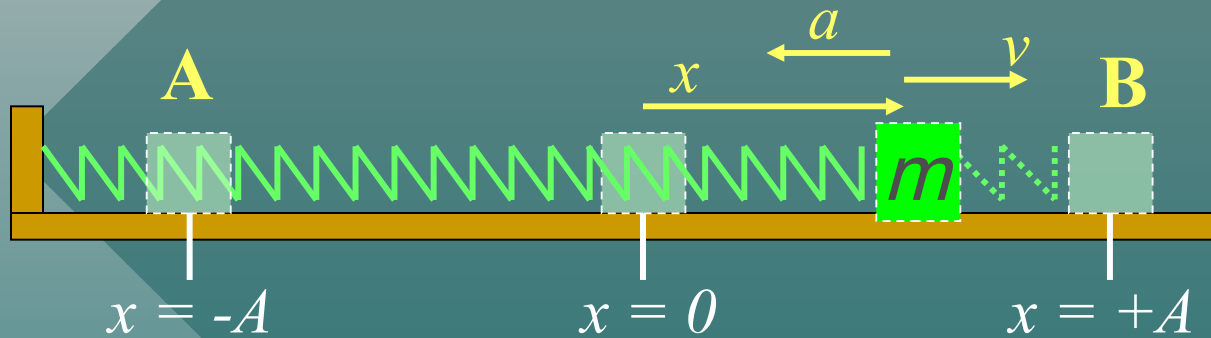
La **energía mecánica total** ($U + K$) de un sistema en vibración es constante; es decir: es la misma en cualquier punto en la trayectoria de oscilación.



Para cualesquier dos puntos A y B, se puede escribir:

$$\frac{1}{2}mv_A^2 + \frac{1}{2}kx_A^2 = \frac{1}{2}mv_B^2 + \frac{1}{2}kx_B^2$$

Energía de sistema en vibración:

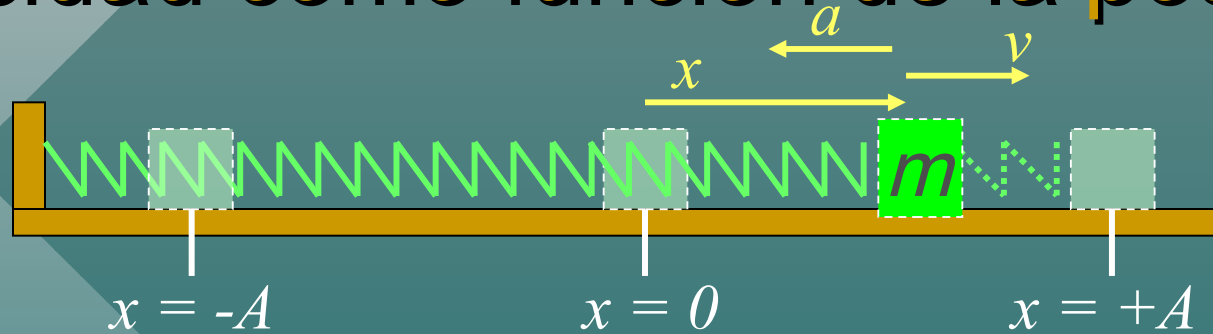


- En los puntos **A** y **B**, la velocidad es cero y la aceleración es un máximo. La energía total es:

$$U + K = \frac{1}{2}kA^2 \quad x = \pm A \quad y \quad v = 0.$$

- En cualquier otro punto: $U + K = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$

Velocidad como función de la posición.



$$\frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} k A^2 \quad v = \sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{A^2 - x^2}$$

v_{max}
cuando
 $x = 0$:

$$v = \sqrt{\frac{k}{m}} A$$

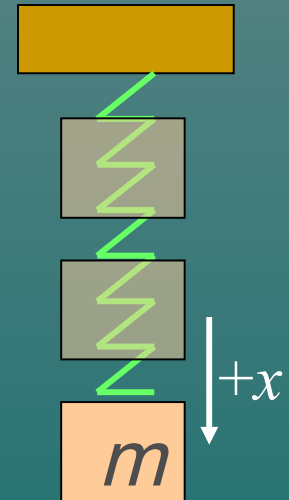
Ejemplo 5: Una masa de **2 kg** cuelga en el extremo de un resorte cuya constante es **$k = 800 \text{ N/m}$** . La masa se desplaza una distancia de **10 cm** y se libera. ¿Cuál es la velocidad en el instante cuando el desplazamiento es **$x = +6 \text{ cm}$** ?

$$\cancel{\frac{1}{2}mv^2} + \cancel{\frac{1}{2}kx^2} = \cancel{\frac{1}{2}kA^2}$$

$$v = \sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{A^2 - x^2}$$

$$v = \sqrt{\frac{800 \text{ N/m}}{2 \text{ kg}}} \sqrt{(0.1 \text{ m})^2 - (0.06 \text{ m})^2}$$

$$v = \pm 1.60 \text{ m/s}$$



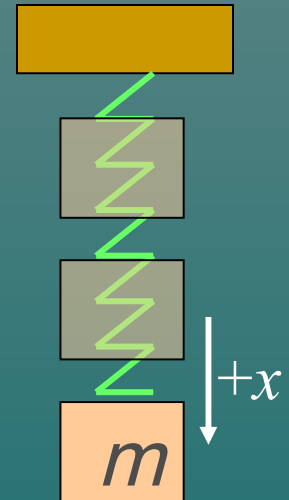
Ejemplo 5 (Cont.): ¿Cuál es la velocidad máxima para el problema anterior? ($A = 10$ cm, $k = 800$ N/m, $m = 2$ kg.)

La velocidad es máxima cuando $x = 0$:

$$\frac{1}{2}mv^2 + \cancel{\frac{1}{2}kx^2} = \frac{1}{2}kA^2$$

$$v = \sqrt{\frac{k}{m}}A = \sqrt{\frac{800 \text{ N/m}}{2 \text{ kg}}}(0.1 \text{ m})$$

$$v = \pm 2.00 \text{ m/s}$$



El círculo de referencia

El **círculo de referencia** compara el movimiento circular de un objeto con su proyección horizontal.

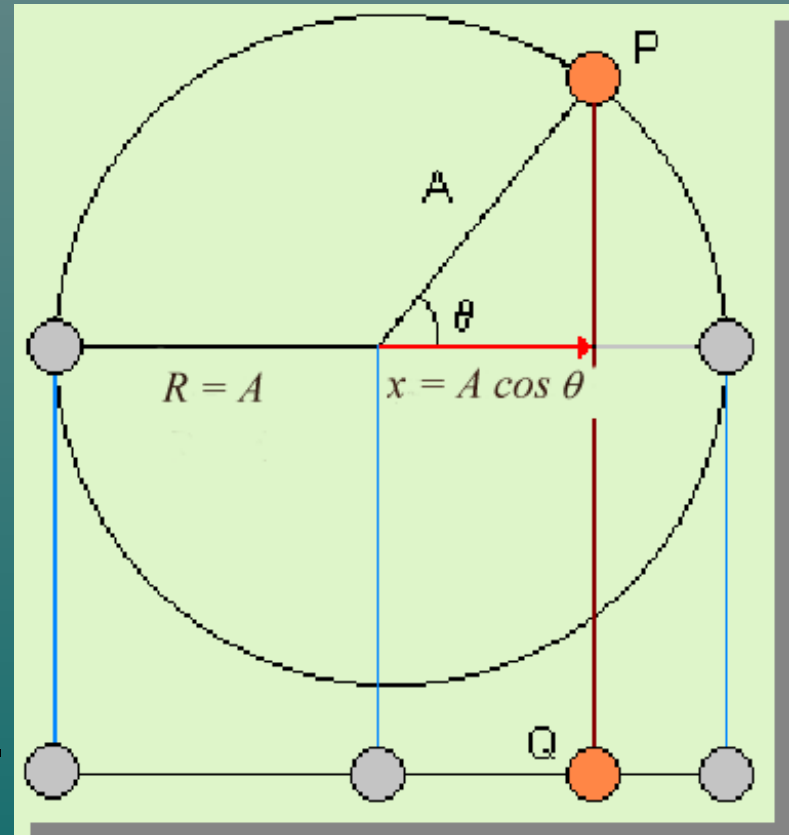
$$x = A \cos \theta \quad \theta = \omega t$$

$$x = A \cos(2\pi ft)$$

x = Desplazamiento horizontal.

A = Amplitud (x_{max}).

θ = Ángulo de referencia.



$$\omega = 2\pi f$$

Velocidad en MAS

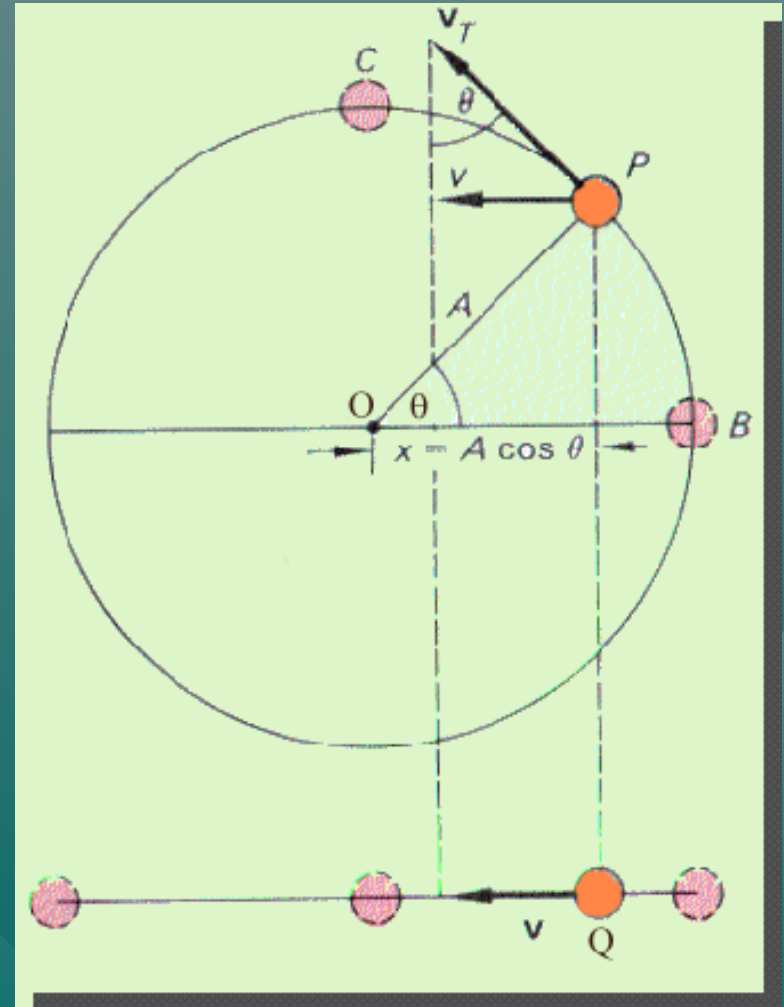
La **velocidad** (v) de un cuerpo en oscilación en cualquier instante es el componente horizontal de su velocidad tangencial (v_T).

$$v_T = \omega R = \omega A; \quad \omega = 2\pi f$$

$$v = -v_T \text{ sen } \theta; \quad \theta = \omega t$$

$$v = -\omega A \text{ sen } \omega t$$

$$v = -2\pi f A \text{ sen } 2\pi f t$$



Aceleración y círculo de referencia

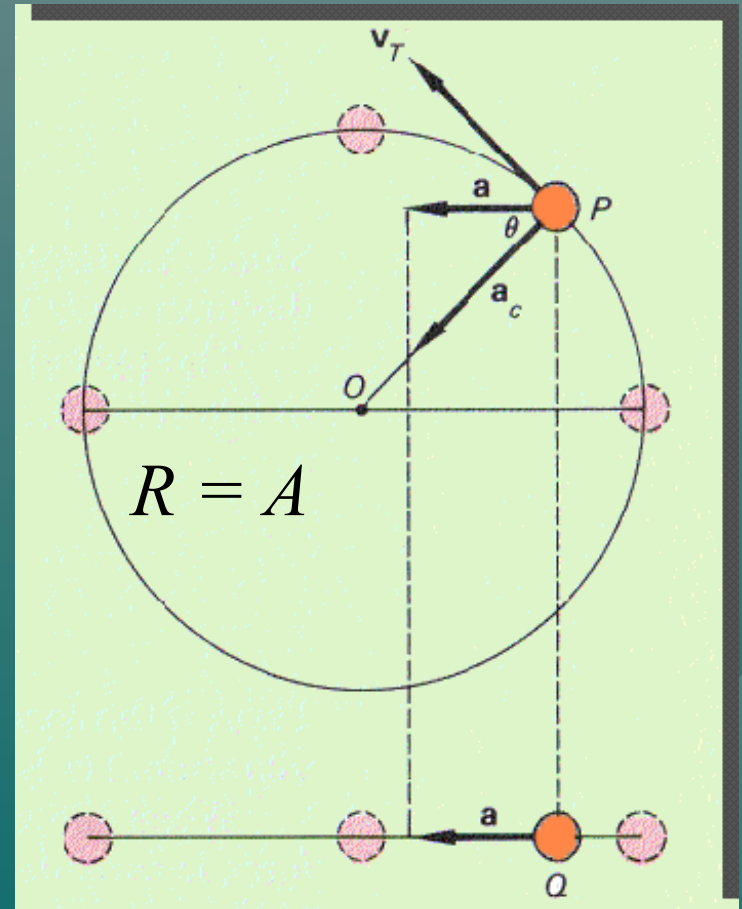
La **aceleración** (a) de un cuerpo en oscilación en cualquier instante es el componente horizontal de su **aceleración centrípeta** (a_c).

$$a = -a_c \cos \theta = -a_c \cos(\omega t)$$

$$a_c = \frac{v^2}{R} = \frac{\omega^2 R^2}{R}; \quad a_c = \omega^2 R$$

$$a = -\omega^2 A \cos(\omega t)$$

$$a = -4\pi^2 f^2 A \cos(2\pi f t)$$



$$a = -4\pi^2 f^2 x$$

El periodo y la frecuencia como función de a y x .

Para cualquier cuerpo que experimente movimiento armónico simple:

Dado que $a = -4\pi^2 f^2 x$ y $T = 1/f$

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{-a}{x}} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{-x}{a}}$$

La frecuencia y el periodo se pueden encontrar si se conocen el desplazamiento y la aceleración.

Note que los signos de a y x siempre serán opuestos.

Periodo y frecuencia como función de masa y la constante de resorte.

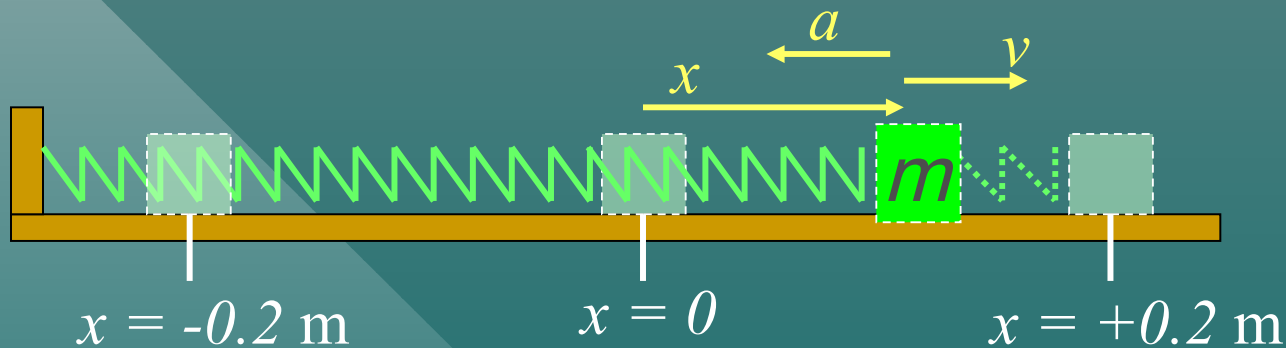
Para un cuerpo en vibración con una fuerza restauradora elástica:

Recuerde que $F = ma = -kx$:

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

La frecuencia f y el periodo T se pueden encontrar si se conocen la constante de resorte k y la masa m del cuerpo en vibración. Use unidades SI consistentes.

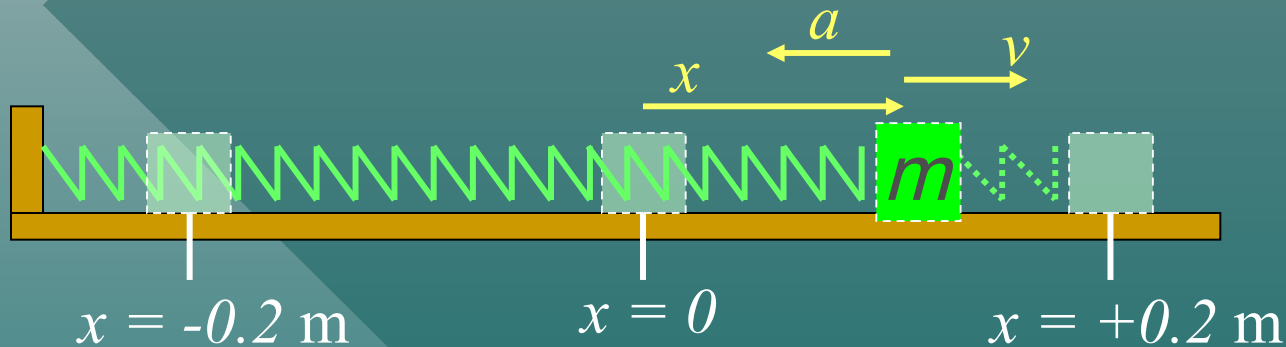
Ejemplo 6: El sistema sin fricción que se muestra abajo tiene una masa de **2 kg** unida a un resorte ($k = 400 \text{ N/m}$). La masa se desplaza una distancia de **20 cm** hacia la derecha y se libera. ¿Cuál es la frecuencia del movimiento?



$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{400 \text{ N/m}}{2 \text{ kg}}}$$

$$f = 2.25 \text{ Hz}$$

Ejemplo 6 (Cont.): Suponga que la masa de 2 kg del problema anterior se desplaza 20 cm y se libera ($k = 400 \text{ N/m}$). ¿Cuál es la aceleración máxima? ($f = 2.25 \text{ Hz}$)



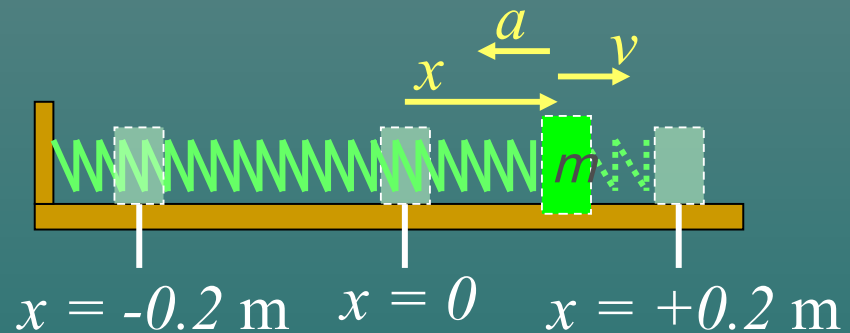
La aceleración es un máximo cuando $x = \pm A$

$$a = -4\pi^2 f^2 x = -4\pi^2 (2.25 \text{ Hz})^2 (\pm 0.2 \text{ m})$$

$$a = \pm 40 \text{ m/s}^2$$

Ejemplo 6: La masa de **2 kg** del problema anterior se desplaza inicialmente a **$x = 20$ cm** y se libera. ¿Cuál es la velocidad **2.69 s** después de liberada? (Recuerde que **$f = 2.25$ Hz.**)

$$v = -2\pi f A \text{ sen } 2\pi f t$$



$$v = -2\pi(2.25 \text{ Hz})(0.2 \text{ m})\text{sen}[2\pi(2.25 \text{ Hz})(2.69 \text{ s})]$$

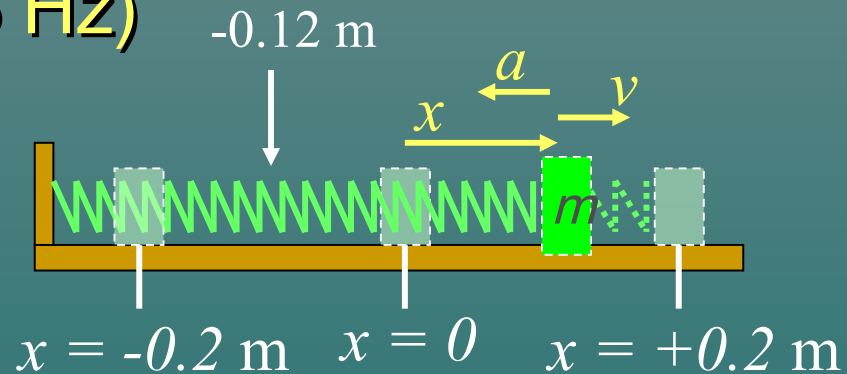
(Nota: θ en rads) $v = -2\pi(2.25 \text{ Hz})(0.2 \text{ m})(0.324)$

$$v = -0.916 \text{ m/s}$$

El signo menos significa que se mueve hacia la izquierda.

Ejemplo 7: ¿En qué tiempo la masa de 2 kg se ubicará 12 cm a la izquierda de $x = 0$?
($A = 20$ cm, $f = 2.25$ Hz)

$$x = A \cos(2\pi ft)$$



$$\cos(2\pi ft) = \frac{x}{A} = \frac{-0.12 \text{ m}}{0.20 \text{ m}}; \quad (2\pi ft) = \cos^{-1}(-0.60)$$

$$2\pi ft = 2.214 \text{ rad}; \quad t = \frac{2.214 \text{ rad}}{2\pi(2.25 \text{ Hz})}$$

$$t = 0.157 \text{ s}$$

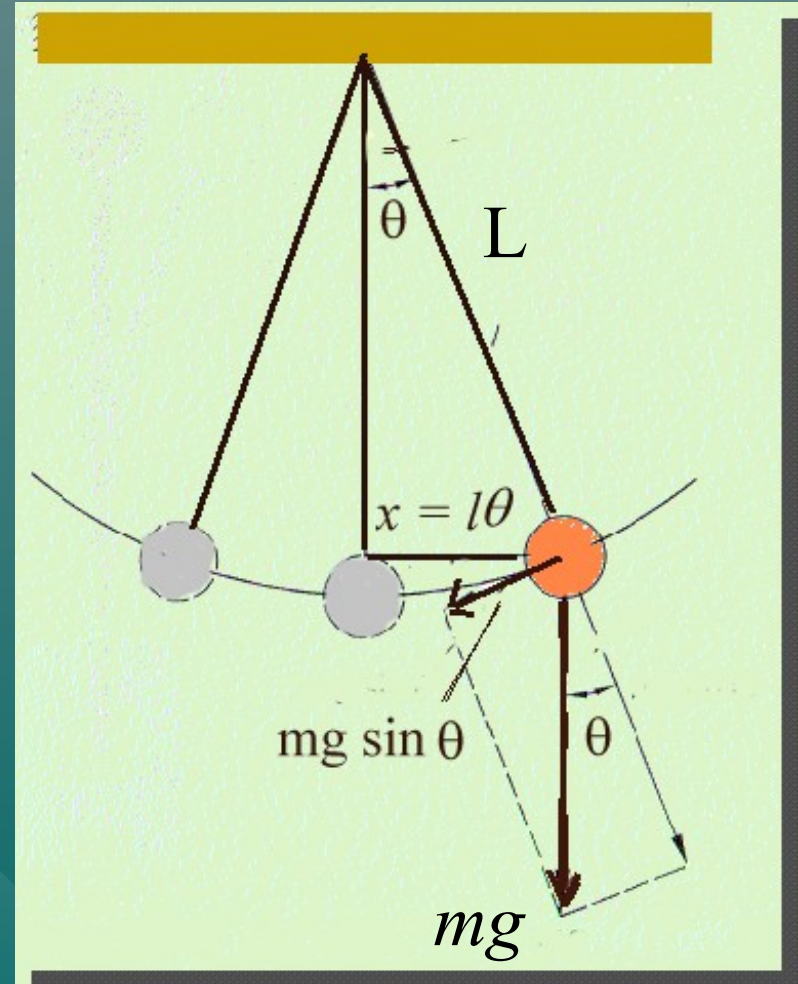
El péndulo simple

El periodo de un **péndulo simple** está dado por:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

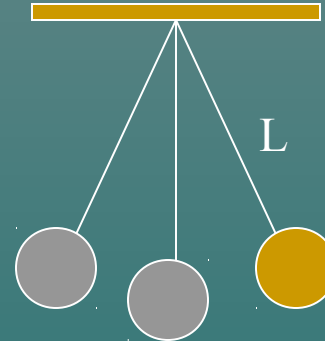
Para ángulos pequeños θ .

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{L}}$$



Ejemplo 8. ¿Cuál debe ser la longitud de un péndulo simple para un reloj que tiene un periodo de dos segundos (tic-toc)?

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$



$$T^2 = 4\pi^2 \frac{L}{g};$$

$$L = \frac{T^2 g}{4\pi^2}$$

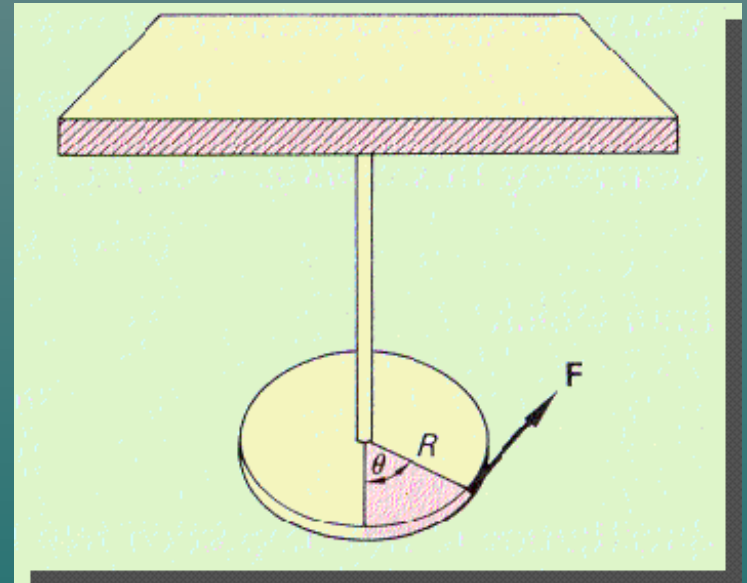
$$L = \frac{(2 \text{ s})^2 (9.8 \text{ m/s}^2)}{4\pi^2}$$

$$L = 0.993 \text{ m}$$

El péndulo de torsión

El periodo T de un péndulo de torsión está dado por:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{k'}}$$



Donde k' es una constante de torsión que depende del material del que esté hecho la barra; I es la inercia rotacional del sistema en vibración.

Ejemplo 9: Un disco sólido de **160 g** se une al extremo de un alambre, luego gira **0.8 rad** y se libera. La constante de torsión k' es **0.025 N m/rad**. Encuentre el periodo.

(Desprecie la torsión en el alambre)

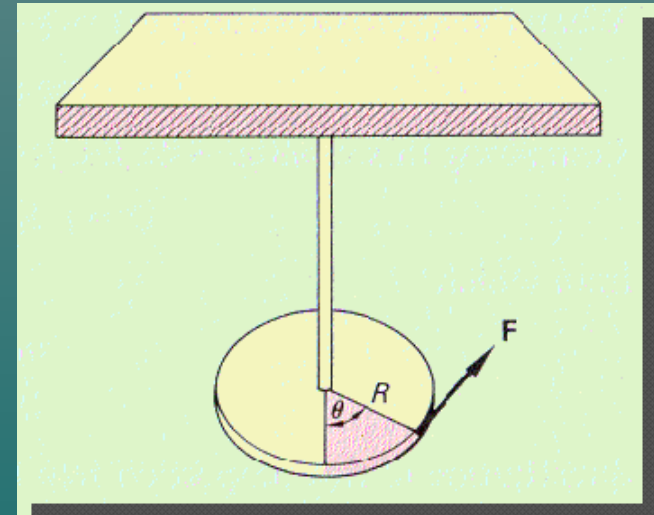
Para disco: $I = \frac{1}{2}mR^2$

$$I = \frac{1}{2}(0.16 \text{ kg})(0.12 \text{ m})^2$$

$$= 0.00115 \text{ kg m}^2$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{k'}} = 2\pi \sqrt{\frac{0.00115 \text{ kg m}^2}{0.025 \text{ N m/rad}}}$$

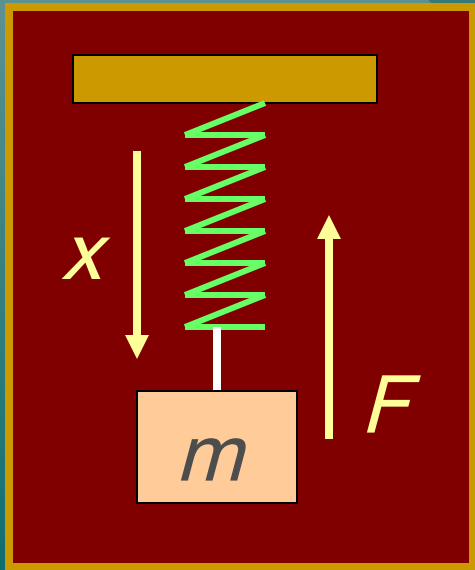
$$T = 1.35 \text{ s}$$



Nota: El periodo es independiente del desplazamiento angular.

Resumen

El movimiento armónico simple (MAS) es aquel movimiento en el que un cuerpo se mueve de ida y vuelta sobre una trayectoria fija, y regresa a cada posición y velocidad después de un intervalo de tiempo definido.

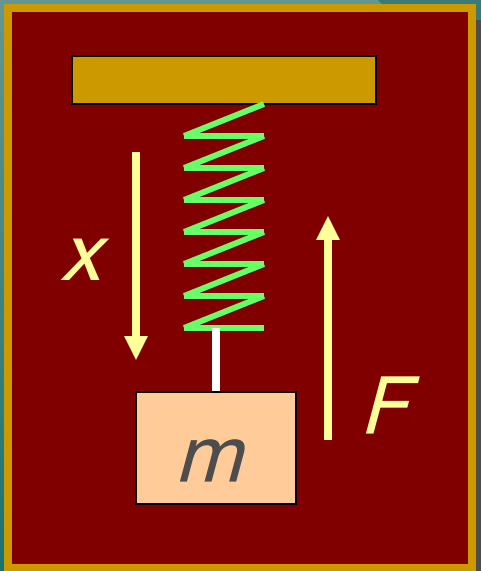


La frecuencia (rev/s) es el recíproco del periodo (tiempo para una revolución).

$$f = \frac{1}{T}$$

Resumen (Cont.)

Ley de Hooke' : En un resorte, hay una fuerza restauradora que es proporcional al desplazamiento.

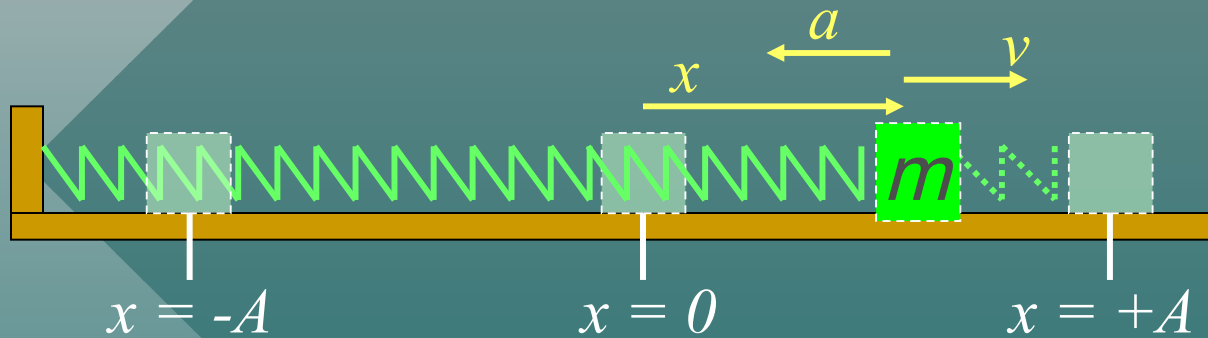


$$F = -kx$$

La constante de resorte k se define como:

$$k = \frac{\Delta F}{\Delta x}$$

Resumen (MAS)



$$F = ma = -kx \quad a = \frac{-kx}{m}$$

Conservación de energía:

$$\frac{1}{2}mv_A^2 + \frac{1}{2}kx_A^2 = \frac{1}{2}mv_B^2 + \frac{1}{2}kx_B^2$$

Resumen (MAS)

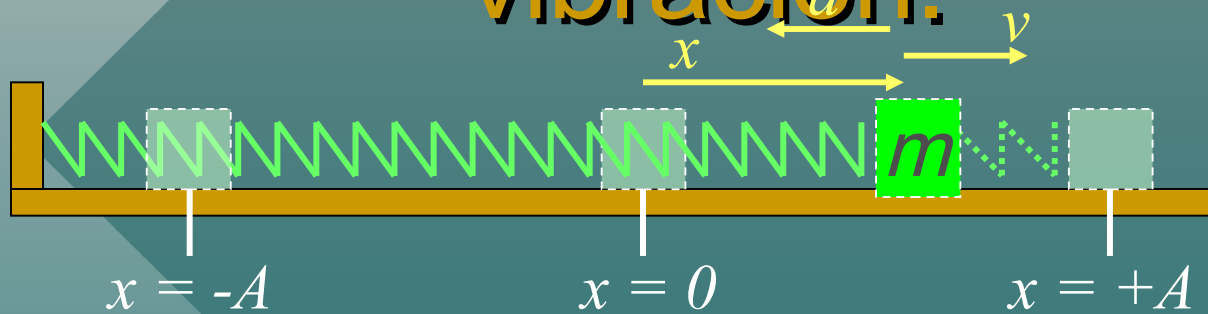
$$\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}kA^2$$

$$v = \sqrt{\frac{k}{m}} \sqrt{A^2 - x^2} \quad v_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} A$$

$$x = A \cos(2\pi ft) \quad a = -4\pi^2 f^2 x$$

$$v = -2\pi f A \sin(2\pi ft)$$

Resumen: Periodo y frecuencia para resorte en vibración.



$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{-a}{x}}$$

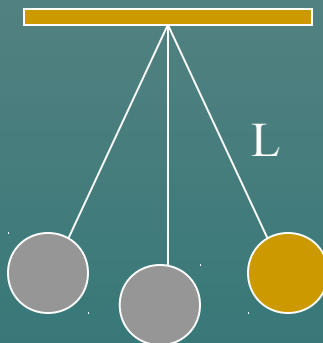
$$T = 2\pi \sqrt{\frac{-x}{a}}$$

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$$

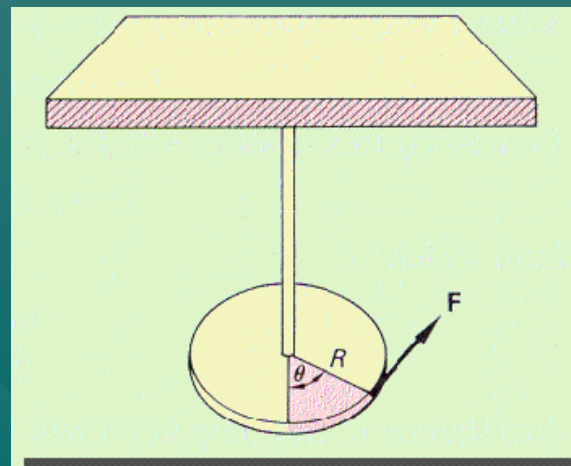
Resumen: Péndulo simple y péndulo de torsión

$$f = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{g}{L}}$$



$$T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{I}{k'}}$$



CONCLUSIÓN: Capítulo 14

Movimiento armónico simple

