

# Agregado 1

Sabemos que  $\nabla(\cdot) = \left( \frac{\partial(\cdot)}{\partial x}, \frac{\partial(\cdot)}{\partial y}, \frac{\partial(\cdot)}{\partial z} \right)$ .

## Parte a

Sea  $f : U \subset R^3 \rightarrow R$  cuyas derivadas parciales de segundo orden existen, entonces:

$$\Delta f = \nabla^2 f = \nabla \cdot (\nabla f) = \nabla \cdot (f_x, f_y, f_z) = f_{xx} + f_{yy} + f_{zz}$$

## Parte b

Sea  $F : U \subset R^3 \rightarrow R^3$  un campo vectorial cuyas funciones componentes  $P, Q$  y  $R$  tienen derivadas parciales de segundo orden continuas y sabiendo que  $\Delta F = (\Delta P, \Delta Q, \Delta R)$ , queremos demostrar que  $\Delta F = \nabla(\nabla \cdot F) - \nabla \times (\nabla \times F)$ .

Calculamos:

$$\nabla \cdot F = P_x + Q_y + R_z$$

de donde:

$$\begin{aligned} \nabla(\nabla \cdot F) &= \left( (P_x + Q_y + R_z)_x, (P_x + Q_y + R_z)_y, (P_x + Q_y + R_z)_z \right) = \\ &= (P_{xx} + Q_{yx} + R_{zx}, P_{xy} + Q_{yy} + R_{zy}, P_{xz} + Q_{yz} + R_{zz}) \end{aligned}$$

Por otro lado:

$$\nabla \times F = (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y)$$

de donde:

$$\begin{aligned} \nabla \times (\nabla \times F) &= \nabla \times (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y) = \\ &= \left( (Q_x - P_y)_y - (P_z - R_x)_z, (R_y - Q_z)_z - (Q_x - P_y)_x, (P_z - R_x)_x - (R_y - Q_z)_y \right) = \\ &= (Q_{xy} - P_{yy} - P_{zz} + R_{xz}, R_{yz} - Q_{zz} - Q_{xx} + P_{yx}, P_{zx} - R_{xx} - R_{yy} + Q_{zy}) \end{aligned}$$

Luego:

$$\nabla(\nabla \cdot F) - \nabla \times (\nabla \times F) = (P_{xx} + Q_{yx} + R_{zx}, P_{xy} + Q_{yy} + R_{zy}, P_{xz} + Q_{yz} + R_{zz}) - (Q_{xy} - P_{yy} - P_{zz} + R_{xz}, R_{yz} - Q_{zz} - Q_{xx} + P_{yx}, P_{zx} - R_{xx} - R_{yy} + Q_{zy})$$

y como las derivadas parciales de segundo orden son continuas por hipótesis las cruzadas son iguales (dos a dos), por los que:

$$\begin{aligned} \nabla(\nabla \cdot F) - \nabla \times (\nabla \times F) &= (P_{xx} + P_{yy} + P_{zz}, Q_{xx} + Q_{yy} + Q_{zz}, R_{xx} + R_{yy} + R_{zz}) = \\ &= (\nabla^2 P, \nabla^2 Q, \nabla^2 R) = (\Delta P, \Delta Q, \Delta R) = \Delta F \end{aligned}$$